

Série d'exercices N°3.

Étude théorique des schémas numériques des EDO's.

Exercice 1 Soit $f \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R} \times \mathbb{R}_+; \mathbb{R})$; $y_0 \in \mathbb{R}$ et y est la solution maximale du problème de Cauchy suivant :

$$(PC) \begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)), \\ y(t_0) = y_0. \end{cases}$$

On se donne une discrétisation de $[0, T]$, définie par $N \in \mathbb{N}$ et $0 = t_0 < t_1 < \dots < t_N = T$. On pose : $h = t_{k+1} - t_k$; $\forall k = 0, \dots, N - 1$.

Pour la résolution numérique du problème (PC), on considère le schéma de discrétisation suivant :

$$\begin{cases} y_0 \text{ donné,} \\ \frac{y_{k+1} - y_k}{h} = \frac{1}{2} [f(t_k, y_k) + f(t_{k+1}, y_k + hf(t_k, y_k))] \end{cases}$$

Montrer que ce schéma est convergent d'ordre 2.

Exercice 2 On considère le problème de Cauchy suivant :

$$\begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)) \quad t \in [a, b] \\ y(a) = y_0. \end{cases} \quad (E)$$

où $[a, b] \subset \mathbb{R}$, $y_0 \in \mathbb{R}$ et $f : [a, b] \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de classe \mathcal{C}^2 sur $[a, b] \times \mathbb{R}$ et Lipschitzienne par rapport à la deuxième variable. On notera $Y(t)$ la solution exacte de (E).

Pour résoudre numériquement (E), on propose le schéma numérique suivant

$$\begin{cases} y_0 = Y_0 \\ y_{n+1} = y_n + \alpha hf(t_n, y_n) + \beta hf(t_n + \lambda h, y_n + \lambda hf(t_n, y_n)), 0 \leq n \leq N - 1. \end{cases} \quad (S)$$

où $\lambda \in]0, 1]$ est fixé, α, β sont des réels à choisir au mieux, $h = \frac{b-a}{N}$ et $t_n = a + nh, 0 \leq n \leq N (N \in \mathbb{N} \text{ fixé})$, y_n étant une approximation de $Y(t_n)$.

1. Montrer que le schéma (S) est stable pour tout choix de α et β .
2. Déterminer une condition sur α et β pour que le schéma (S) soit consistant avec le problème (E).
3. En déduire une condition sur α et β pour que le schéma (S) converge.

4. Déterminer α et β en fonction de λ , pour que le schéma (S) soit d'ordre 2 (au moins).
5. En déduire qu'il existe une constante $K > 0$ telle que :

$$\max_{0 \leq n \leq N} |y_n - Y(t_n)| \leq K.h^2$$

Exercice 3 Montrer que la formule de Milne

$$y_{n+1} = y_{n-1} + \frac{h}{3}(f_{n+1} + 4f_n + f_{n-1})$$

est une méthode multipas d'ordre 4 qui est stable. Expliquer pourquoi ses coefficients sont les mêmes que pour la formule de quadrature de Simpson.

Exercice 4 On s'intéresse au problème de Cauchy suivant :

$$\begin{cases} y'(t) = f(t, y(t)), t \geq 0 \\ y(t_0) = y_0. \end{cases}$$

On choisit un pas h , on définit les instants t_n ($n \geq 0$), et on note $f_n = f(t_n, y_n)$. Soit le schéma à 2 pas défini par :

$$y_{n+1} + \alpha_0 y_n + \alpha_1 y_{n-1} = h\beta f_{n+1}. \quad (1)$$

1. Le schéma (1) est-il explicite ou implicite?
Pour cette méthode, l'erreur locale de consistance est donnée par

$$\tau_n = y(t_{n+1}) + \alpha_0 y(t_n) + \alpha_1 y(t_{n-1}) - h\beta f(t_{n+1}, y(t_{n+1}))$$

Par définition, la méthode (1) est d'ordre p si $\tau_n = O(h^{p+1})$.

2. On suppose que la solution y est de classe C^3 et : $y(t_n) \neq 0$, $y'(t_n) \neq 0$ et $y''(t_n) \neq 0$.
Déterminer les coefficients α_0 , α_1 et β de sorte que la méthode (1) soit d'ordre 2.
3. En déduire que la méthode s'écrit

$$y_{n+1} - \frac{4}{3}y_n + \frac{1}{3}y_{n-1} = \frac{2h}{3}f_{n+1}.$$