

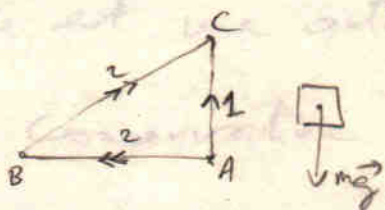
IV 4/ La conservation de l'énergie totale.

(8)

IV.4.1/ Les forces conservatives et énergie potentielle

* Une force est dite conservative si elle effectue toujours le même travail sur une particule qui se déplace de M_1 à M_2 , peu importe la trajectoire suivie.

exemple : Le travail de la force de pesanteur sur un objet



qui s'élève de A à C est le même

pour les chemins 1 et 2. $W(\vec{m}\vec{g}) = -mg(y_C - y_A)$

et pour tout autre chemin.

On dit que la force de pesanteur est une force conservative.

* Notion d'énergie potentielle.

On peut écrire, dans l'exemple précédent,

$$W(\vec{m}\vec{g}) = -[mgy_C - mgy_A] = -(E_p(C) - E_p(A))$$

où $E_p(C) = mgy_C$ et $E_p(A) = mgy_A$.

E_p apparaît comme une énergie due à l'état (ici la position) du système. Cette énergie s'appelle l'énergie potentielle.

Puisque A et B sont arbitraires,

on peut écrire la relation précédente

$$W = -\int_A^C dE_p \Rightarrow dW = -dE_p$$

et à partir de là

$$\vec{F} \cdot d\vec{r} = -dE_p = -\vec{\text{grad}} E_p \cdot d\vec{r}$$

Soit $\vec{F} = -\vec{\text{grad}} E_p$

Ce résultat, de validité générale, est une autre manière d'identifier une force conservative.

Lorsqu'il \exists une fonction $E_p / \vec{F} = -\vec{\text{grad}} E_p$, on dit que \vec{F} dérive d'une énergie potentielle E_p .

Et une force qui dérive d'une énergie potentielle est une force conservative.

Remarque: 1°) Si l'on fait $\text{rot} \vec{F}$ on trouve

$$\text{rot} \vec{F} = \text{rot} (-\vec{\text{grad}} E_p) = -\vec{\nabla}_1 \vec{\nabla} E_p = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial E_p}{\partial x} & \frac{\partial E_p}{\partial y} & \frac{\partial E_p}{\partial z} \end{vmatrix} = 0$$

$$\vec{F} \text{ dérive d'un potentiel} \iff \text{rot} \vec{F} = \vec{0}$$

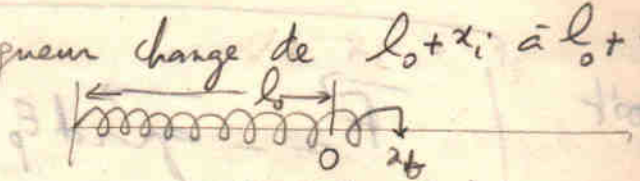
2°) \forall constante C , on a $\vec{\text{grad}} E_p = \vec{\text{grad}} (E_p + C)$

L'énergie potentielle est définie à une constante près.

Énergie potentielle d'un ressort

Calculons le travail effectué par

un ressort qd. sa longueur change de $l_0 + x_i$ à $l_0 + x_f$


$$W_{\text{res}} = \int_{x_i}^{x_f} -kx \, dx = -\frac{1}{2}k(x_f^2 - x_i^2)$$

Le résultat ne dépend que des positions x_i et $x_f \Rightarrow$

la force $F = -kx$ est une force conservative

$$\Rightarrow W_{\text{res}} = -(E_{Pf} - E_{Pi}) \text{ avec } E_{P_{f,i}} = \frac{1}{2}kx_{f,i}^2 + \text{cte}$$

Si on fait $x_i = 0$ (position où la longueur du ressort n'a pas changé et correspond à $F=0$)

et $x_f = x$ alors

$$W_{\text{res}} = -\frac{1}{2}kx^2 \Rightarrow E_{\text{ressort}} = \frac{1}{2}kx^2$$

conserv.

le thm de la variation de l'énergie cinétique s'écrit:

dW_ext = dEc si W_ext = travail de toutes les forces extérieures

Pour une force conservative on a: dW_ext = -dEp

-dEp = dEc => d(Ec + Ep) = 0 si Ep ↑ alors Ec ↓ de la même quantité et inversement.

E_c + E_p = E_m constante E_m = énergie mécanique totale

Lorsque les forces appliquées à une particule sont conservatives, l'énergie mécanique totale demeure constante tout au long du mouvement de la particule.

si à un instant t1 la particule se trouve au point P1 avec v1 et si " " " " " " P avec v

alors 1/2 m v^2 + Ep(P) = 1/2 m v1^2 + Ep(P1)

ex: si vous lancez à partir du sol un objet vers le haut avec v0

alors 1/2 m v^2 + Ep(h) = 1/2 m v0^2 + Ep(sol)

Etude énergétique d'un mvt à une dimension pour un système conservatif -

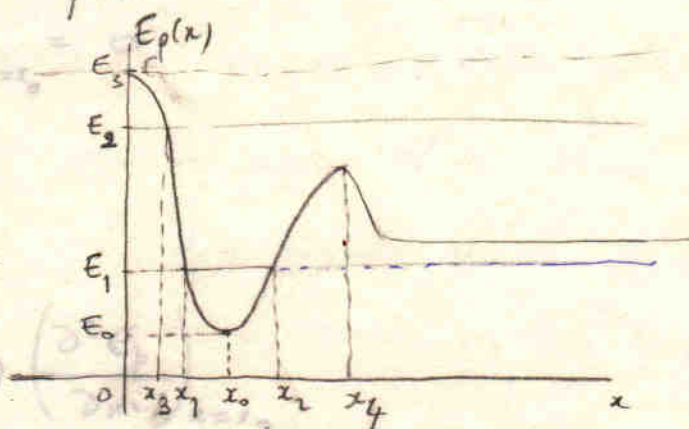
On a: $\frac{1}{2}mv^2 + E_p(x) = E_m$ cste $\Rightarrow E_m - E_p(x) = \frac{1}{2}mv^2$

il n'y a mvt que lorsque $v \neq 0$ cād $E_m - E_p(x) > 0$;

pour $E_m - E_p(x) = 0$ cād $E_m = E_p(x)$ il y a équilibre.

Prenons l'exemple de la courbe $E_p(x)$

illustrée ci-contre :



pour $E_m = E_0 \rightarrow$ le système ne possède aucune énergie cinétique \Rightarrow le système sera au repos au pt x_0 .

* pour $E_m = E_1$, on a $E_m \geq E_p(x)$ pour $x_1 \leq x \leq x_2$

\Rightarrow la particule pourra se déplacer entre x_1 et x_2 . Aux pts x_1 et x_2 la particule s'arrête et inverse son mvt.

* pour $E_m = E_2$, le mvt peut avoir lieu de x_2 à l'infini. Si au départ la particule se déplace dans le sens négatif elle s'arrête en x_2 pour repartir dans le sens des $x > 0$. Sa vitesse \uparrow si $E_p(x) \downarrow$ et vitesse \downarrow si $E_p(x) \uparrow$.

Pour $E_m \geq E_3$ le mvt se fera sans s'inverser. Sa vitesse dépendra de $E_p(x)$ en chaque point comme précédemment.

* Stabilité des équilibres :

Plaçons nous en un point a et effectuons un petit déplacement $(x-a)$ à partir de cette position. En nous limitant au 2^e ordre, nous pouvons écrire :

$$F(x) = F(a) + (x-a) \left(\frac{\partial F}{\partial x} \right)_{x=a}$$

or $\vec{F}(x) = - \text{grad } E_p(x) \Rightarrow F = - \frac{\partial E_p}{\partial x}$

$$\Rightarrow F(x) = - \left(\frac{\partial E_p}{\partial x} \right)_{x=a} - (x-a) \left(\frac{\partial^2 E_p}{\partial x^2} \right)_{x=a}$$

Pour un point tel que x_0 : la fonction $E_p(x)$ est minimum

et $\left\{ \begin{aligned} F(x_0) &= \frac{\partial E_p}{\partial x} \Big|_{x=x_0} = 0 \end{aligned} \right.$

$$\left\{ \begin{aligned} \frac{\partial^2 E_p}{\partial x^2} \Big|_{x=x_0} > 0 \end{aligned} \right.$$

$$\Rightarrow F(x) = -(x-x_0) \left(\frac{\partial^2 E_p}{\partial x^2} \right)_{x=x_0}$$

$\Rightarrow F(x)$ est de signe contraire de $x-x_0$

\Rightarrow la particule s'écarte de x_0 , $F(x)$ a tendance à la ramener à sa position d'équilibre \Rightarrow équilibre stable

Pour un point tel que x_4 : $E_p(x)$ est maximum et $\frac{\partial^2 E_p(x)}{\partial x^2} \Big|_{x=x_4} < 0$

$F(x)$ est de même signe que $x-x_4$; la particule tend à s'écarter de sa position d'équilibre \Rightarrow équil. instable.

$$F(x) = -(x-x_4) \left(\frac{\partial^2 E_p}{\partial x^2} \right)_{x=x_4}$$