

Solution TD2

Exo 1:

$a(u, w) = \int_{\Omega} \nabla u(x) \cdot \nabla w(x) dx + \int_{\Omega} g(x) u(x) w(x) dx$, $L(w) = \int_{\Omega} f(x) w(x) dx$,
 où $f \in L^2(\Omega)$, et g est une fonction donnée vérifiant $0 < g_0 \leq g(x) \leq g_1$,
 $\forall x \in \Omega$, $g_0, g_1 \in \mathbb{R}$.

- Il est clair que $a(\cdot, \cdot)$ est une forme bilinéaire et $L(\cdot)$ est une forme linéaire par linéarité de l'intégrale.
- $\forall u, w \in H^1(\Omega)$ on a: $|a(u, w)| \leq \left| \int_{\Omega} \nabla u(x) \cdot \nabla w(x) dx \right| + \left| \int_{\Omega} g(x) u(x) w(x) dx \right|$
 $\leq \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)} \|\nabla w\|_{L^2(\Omega)} + g_1 \|u\|_{L^2(\Omega)} \|w\|_{L^2(\Omega)}$
 $\leq (1 + g_1) \|u\|_{H^1(\Omega)} \|w\|_{H^1(\Omega)}$, $(1 + g_1) > 0$

Comme $a(\cdot, \cdot)$ est bornée alors $a(\cdot, \cdot)$ est continue.

- $\forall u \in H^1(\Omega)$, on a: $a(u, u) = \int_{\Omega} |\nabla u(x)|^2 dx + \int_{\Omega} g(x) |u(x)|^2 dx$
 $\geq \min(1, g_0) \|u\|_{H^1(\Omega)}^2$

d'où $a(\cdot, \cdot)$ est coercive.

- $\forall w \in H^1(\Omega)$, on a: $|L(w)| \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \|w\|_{H^1(\Omega)}$, par conséquent $L(\cdot)$ est continue.

D'après le théorème de L.M le problème (FV) admet une unique solution.

Exo 2:

Multiplications l'équation par une fct test $w \in H_0^1(\Omega)$ et intégrons sur Ω :

$$\int_{\Omega} \left(-\alpha \Delta u w + \beta \frac{\partial u}{\partial x_1} w + \gamma \frac{\partial u}{\partial x_2} w + u w \right) dx_1 dx_2 = \int_{\Omega} f w dx_1 dx_2$$

En utilisant la formule de Green (2) et (1) on obtient:

$$\alpha \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla w dx_1 dx_2 - \beta \int_{\Omega} u \frac{\partial w}{\partial x_1} dx_1 dx_2 - \gamma \int_{\Omega} u \frac{\partial w}{\partial x_2} dx_1 dx_2 + \int_{\Omega} u w dx_1 dx_2 = \int_{\Omega} f w dx_1 dx_2$$

on obtient la formulation variationnelle suivante:

$$\begin{cases} \text{Trouver } u \in H_0^1(\Omega) \text{ tel que:} \\ a(u, w) = L(w), \forall w \in H_0^1(\Omega), \text{ où:} \end{cases}$$

$$a(u, w) = \alpha \int_{\Omega} \nabla u \nabla w \, dx_1 \, dx_2 - \beta \int_{\Omega} u \frac{\partial w}{\partial x_1} \, dx_1 \, dx_2 - 2 \int_{\Omega} u \frac{\partial w}{\partial x_2} \, dx_1 \, dx_2 + \int_{\Omega} u w \, dx_1 \, dx_2$$

et

$$L(w) = \int_{\Omega} f w \, dx_1 \, dx_2$$

• Hypothèse de L.M :

⊗ $a(\cdot, \cdot)$ est une forme bilinéaire et $L(\cdot)$ est une forme linéaire.

⊗ $a(\cdot, \cdot)$ continue, en effet : $\forall u, w \in H_0^1(\Omega)$ on a :

$$|a(u, w)| \leq \alpha \left| \int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x_1} \cdot \frac{\partial w}{\partial x_1} + \frac{\partial u}{\partial x_2} \cdot \frac{\partial w}{\partial x_2} \right) \right| + |\beta| \left| \int_{\Omega} u \frac{\partial w}{\partial x_1} \, dx_1 \, dx_2 \right| + 2 \left| \int_{\Omega} u \frac{\partial w}{\partial x_2} \, dx_1 \, dx_2 \right| + \left| \int_{\Omega} u w \, dx_1 \, dx_2 \right|$$

$$\stackrel{C.S.}{\leq} \alpha \left[\left(\int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x_1} \right)^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{\Omega} \left(\frac{\partial w}{\partial x_1} \right)^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} + \left(\int_{\Omega} \left(\frac{\partial u}{\partial x_2} \right)^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{\Omega} \left(\frac{\partial w}{\partial x_2} \right)^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} \right] +$$

$$\stackrel{P.C.}{\leq} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x_1} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial x_2} \right)^2 \right) = |\nabla u|^2$$

$$|\beta| \left(\int_{\Omega} |u|^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{\Omega} \left(\frac{\partial w}{\partial x_1} \right)^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} + 2 \left(\int_{\Omega} |u|^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{\Omega} \left(\frac{\partial w}{\partial x_2} \right)^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} + \left(\int_{\Omega} |u|^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{\Omega} |w|^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$\stackrel{P.C.}{\leq} 2\alpha \|u\|_{H_0^1(\Omega)} \|w\|_{H_0^1(\Omega)} + |\beta| C_1(\Omega) \|u\|_{H_0^1(\Omega)} \|w\|_{H_0^1(\Omega)} + 2|C_2(\Omega)| \|u\|_{H_0^1(\Omega)} \|w\|_{H_0^1(\Omega)} + C_3(\Omega) \|u\|_{H_0^1(\Omega)} \|w\|_{H_0^1(\Omega)} + C_4(\Omega) \|u\|_{H_0^1(\Omega)} \|w\|_{H_0^1(\Omega)}$$

$$= C \|u\|_{H_0^1(\Omega)} \|w\|_{H_0^1(\Omega)}, \quad C > 0$$

⊗ $a(\cdot, \cdot)$ coercive, en effet : $\forall u \in H_0^1(\Omega)$, on a :

$$a(u, u) = \alpha \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \, dx_1 \, dx_2 - \beta \int_{\Omega} u \frac{\partial u}{\partial x_1} \, dx_1 \, dx_2 - 2 \int_{\Omega} u \frac{\partial u}{\partial x_2} \, dx_1 \, dx_2 + \int_{\Omega} |u|^2 \, dx_1 \, dx_2$$

on a : $u \frac{\partial u}{\partial x_1} = \frac{1}{2} \frac{\partial u^2}{\partial x_1}$, $u \frac{\partial u}{\partial x_2} = \frac{1}{2} \frac{\partial u^2}{\partial x_2}$, et :

$$\int_{\Omega} u \frac{\partial u}{\partial x_1} \, dx_1 \, dx_2 = \int_{\Omega} \frac{1}{2} \frac{\partial u^2}{\partial x_1} \, dx_1 \, dx_2 = \frac{1}{2} \int_{\Omega} 1 \cdot \frac{\partial u^2}{\partial x_1} \, dx_1 \, dx_2 \stackrel{Green}{=} - \int_{\Omega} u^2 \frac{\partial 1}{\partial x_1} \, dx_1 \, dx_2 = 0$$

d'où : $a(u, u) = \alpha \int_{\Omega} |\nabla u|^2 \, dx_1 \, dx_2 + \int_{\Omega} |u|^2 \, dx_1 \, dx_2 \geq \alpha \|u\|_{H_0^1(\Omega)}^2, \quad \alpha > 0$

⊗ $L(\cdot)$ continue : $\forall w \in H_0^1(\Omega) : |L(w)| \stackrel{C.S.}{\leq} \|f\|_{L^2(\Omega)} \left(\int_{\Omega} |w|^2 \, dx_1 \, dx_2 \right)^{\frac{1}{2}}$

D'après le théorème de L.M, (FV) admet une unique solution.

Exo 3:

① Formulation variationnelle: Posons $E = \{w \in H^1(\Omega), w = 0 \text{ sur } \Gamma_0\}$.

Multiplications la 1ère équation par une fonction test $w \in E$ et intégrons sur Ω on obtient:

$$\int_{\Omega} -\Delta u w dx = \int_{\Omega} f w dx, \text{ appliquons la formule II de Green on obtient:}$$

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla w dx - \int_{\Gamma_0} \frac{\partial u}{\partial n} w d\sigma - \int_{\Gamma_1} \frac{\partial u}{\partial n} w d\sigma = \int_{\Omega} f w dx,$$

$$\Rightarrow \int_{\Omega} \nabla u \nabla w dx = \int_{\Omega} f w dx$$

$$\left(\int_{\partial\Omega = \Gamma_0 \cup \Gamma_1} \nabla u \cdot n w d\sigma = \int_{\Gamma_0} \nabla u \cdot n w d\sigma + \int_{\Gamma_1} \nabla u \cdot n w d\sigma, (\Gamma_0 \cap \Gamma_1 = \emptyset) \right).$$

Ainsi la formulation variationnelle est donnée par:

$$(FV): \begin{cases} \text{Trouver } u \in E \text{ tel que:} \\ \int_{\Omega} \nabla u \nabla w dx = \int_{\Omega} f w dx, \forall w \in E \end{cases}$$

② Vérifions les hypothèses du théorème de L.M:

• Il est clair que $a(\cdot, \cdot)$ est une forme bilinéaire et $L(\cdot)$ est une forme linéaire.

• $a(\cdot, \cdot)$ continue? $\forall u, w \in E$ on a:

$$|a(u, w)| \stackrel{C.S.}{\leq} \left(\int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{\Omega} |\nabla w|^2 dx \right)^{\frac{1}{2}} \leq \left(\int_{\Omega} (|\nabla u|^2 + |u|^2) dx \right)^{\frac{1}{2}} \left(\int_{\Omega} (|\nabla w|^2 + |w|^2) dx \right)^{\frac{1}{2}} \\ = \|u\|_{H^1(\Omega)} \cdot \|w\|_{H^1(\Omega)}$$

• $a(\cdot, \cdot)$ coercive:

Le fait que les fonctions à trace nulle sur une partie du bord de Ω de mesure $(n-1)$ dimensionnelle non nulle vérifie encore l'inégalité de Poincaré, alors on a: $\forall u \in E$:

$$a(u, u) = \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx = \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2, \text{ et: } \|u\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq \text{diam}(\Omega) \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2$$

$$\Rightarrow \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|u\|_{L^2(\Omega)}^2 \leq (1 + \text{diam}(\Omega)) \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)}^2 \Rightarrow a(u, u) \geq \frac{1}{1 + \text{diam}(\Omega)} \|u\|_{H^1(\Omega)}^2 = \frac{1}{1 + \text{diam}(\Omega)} \|u\|_{H^1(\Omega)}^2$$

• $L(\cdot)$ continue: $\forall w \in E: |L(w)| = \left| \int_{\Omega} f w dx \right| \stackrel{C.S.}{\leq} \|f\|_{L^2(\Omega)} \left(\int_{\Omega} |w|^2 dx \right)^{\frac{1}{2}} \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \left(\int_{\Omega} (|w|^2 + |\nabla w|^2) dx \right)^{\frac{1}{2}} \\ = \|f\|_{L^2(\Omega)} \|w\|_{H^1(\Omega)}$

3

(FV) ⇒ (P)

Supposons que u soit une fonction régulière vérifiant (FV), par intégration par partie (formule II de Green) on obtient :

$$-\int_{\Omega} (\Delta u + f) w \, dx + \int_{\Gamma_1} \frac{\partial u}{\partial n} w \, d\Delta = 0 \dots \dots (*)$$

On procède en deux étapes :

• On applique (*) à des fonctions tests à support compact dans Ω , donc pour $w \in \mathcal{D}(\Omega)$ on a : $-\int_{\Omega} (\Delta u + f) w \, dx = 0 \Rightarrow -\Delta u = f$.

• On applique (*) à des fonctions tests non nulles sur Γ_1 , on obtient :

$$\frac{\partial u}{\partial n} = 0 \text{ sur } \Gamma_1$$

Exo 4 :

① Formulation variationnelle : (FV) :

on a : $\nabla(P \nabla u) = \nabla P \cdot \nabla u + P \Delta u$.

Multiplications la 1ère équation par une fct test $w \in H_0^1(\Omega)$ on obtient :

$w \nabla(P \nabla u) + w g u = f w$. Posons $v = w P \nabla u = (w P \frac{\partial u}{\partial x}, w P \frac{\partial u}{\partial y})$,

alors : $\text{div } v = \frac{\partial}{\partial x} (w P) \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} (w P) + \frac{\partial}{\partial y} (w P) \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} (w P)$
 $= \nabla(w P) \cdot \nabla u + (w P) \Delta u$
 $= P \nabla u \cdot \nabla w + w \nabla \cdot (P \nabla u)$

⇒ $\int_{\Omega} (P \nabla u \cdot \nabla w + w \nabla \cdot (P \nabla u)) \, dx \, dy = \int_{\partial \Omega} (w P \nabla u) \cdot n \, d\Delta$ ($\int_{\Omega} \text{div } v \, dx \, dy = \int_{\partial \Omega} v \cdot n \, d\Delta$)

⇒ $\int_{\Omega} (w \nabla \cdot (P \nabla u)) \, dx \, dy = \int_{\Omega} P \nabla u \cdot \nabla w \, dx \, dy - \int_{\partial \Omega} w P \frac{\partial u}{\partial n} \, d\Delta$

Par conséquent : (FV) : $\begin{cases} \text{Trouver } u \in H_0^1(\Omega) \text{ tel :} \\ a(u, w) = L(w), \forall w \in H_0^1(\Omega), \text{ où :} \end{cases}$

$a(u, w) = \int_{\Omega} P \nabla u \cdot \nabla w \, dx \, dy + \int_{\Omega} g u w \, dx \, dy, \quad L(w) = \int_{\Omega} f w \, dx \, dy$.

②

• $a(\cdot, \cdot)$ est une forme bilinéaire et $L(\cdot)$ est une forme linéaire.

• $a(\cdot, \cdot)$ continue car : $\forall v, w \in H_1^0(\Omega)$ on a :

$$|a(v, w)| \leq (P_{\max} + q_{\max} C(\Omega)) \|v\|_{H_1^0(\Omega)} \|w\|_{H_0^1(\Omega)}, \quad C(\Omega) > 0$$

• $a(\cdot, \cdot)$ coercive, $\forall v \in H_1^0(\Omega)$ on a :

$$\begin{aligned} a(v, v) &= \int_{\Omega} P |\nabla v|^2 dx dy + \int_{\Omega} q |v|^2 dx dy \geq P_{\min} \int_{\Omega} |\nabla v|^2 dx dy + q_{\min} \int_{\Omega} |v|^2 dx dy \\ &\geq P_{\min} \|v\|_{H_1^0(\Omega)}^2 \end{aligned}$$

• $L(\cdot)$ continue, en effet : $\forall w \in H_0^1(\Omega)$ on a :

$$|L(w)| \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} C_1(\Omega) \|w\|_{H_0^1(\Omega)}, \quad (C_1(\Omega) > 0)$$

③ D'après le théorème de L.M, (FV) admet une unique solution.