

Ex 2.1

1° F.é.m de la machine:

La F.é.m de la génératrice est donnée par la relation.

$$E = \frac{p}{a} N n \Phi$$

$$E = \left[\frac{4}{2} \times (60 \times 40) \cdot \frac{1500}{60} \cdot 6 \cdot 10^{-3} \right] \text{ V}$$

$$E = 1440 \text{ V}$$

$2p$ = nombre de paires de voies en //
 a = nbre de paires de voies

2° Fonctionnement en génératrice:

2.1. Résistance de l'induit:

$$R' = s \frac{l}{S} = s_0 (1 + a \theta) \cdot \frac{l}{S}$$

$$R' = \left[4,6 \cdot 10^{-8} (1 + 4 \cdot 10^{-3} \cdot 50) \frac{0,75 \cdot 60 \cdot 40}{\pi (3,5 \cdot 10^{-3})^2} \right] \Omega$$

$$R' = 3,59 \Omega$$

$$R = \frac{R'}{2} = \frac{3,59}{2} = 1,80 \Omega$$

(la résistance de l'induit entre ses deux bornes)

2.2. Intensité du courant induit:

La machine comporte deux voies d'enroulement. Si J désigne le densité de courant, l'induit débite un courant d'intensité I :

$$I = 2 \cdot J \cdot S$$

$$S = \pi \left(\frac{3,5}{2} \right)^2 = 9,62 \text{ cm}^2$$

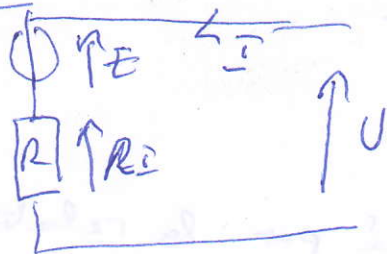
$$I = (2 \cdot 2080 \cdot 9,62) \text{ A} = 40 \text{ A}$$

2.3 : $U = E - R I = [1440 - 1,8 \cdot 40] \text{ V} = 1368 \text{ V}$

2.4 : $C_{em} = \frac{E I}{\omega} = \frac{1440 \cdot 40}{2\pi \cdot \frac{1500}{60}} \text{ Nm}$

$$C_{em} = 367 \text{ N.m}$$

Ex. 2.2



1.1. Puissance électromagnétique P_e

$$P_e = E I$$

$$E = U - R I \Rightarrow P_e = (U - R I) I$$

$$P_e = [(220 - 0,5 \cdot 18) \cdot 18] \text{ W} = 3798 \text{ W}$$

$$P_e = 3798 \text{ W}$$

1.2. Pertes par effet Joule dans l'inducteur:

$$P_{je} = \frac{U_e^2}{r} = \frac{(120)^2}{150} \text{ W} \Rightarrow P_{je} = 96 \text{ W}$$

Pertes ~~par~~ Joule résistive

$$P_{res} = R I^2 = (0,5 \cdot 18^2) \text{ W} = 162 \text{ W}$$

1.3. Pertes constantes

$$P_c = P_v - R I_v^2 = (320 - 0,5 \cdot 12^2) \text{ W} = 319 \text{ W}$$

1.4. P_U du moteur

$$P_U = P_{em} - P_c = 3798 - 319,3 = 3478,7 \text{ W}$$

$$1.5 \quad C_U = \frac{P_U}{2\pi N} = \frac{3478,7}{2\pi \cdot (1450/60)} = 22,9 \text{ N.m}$$

1.6. Rendement du moteur

$$\eta = \frac{P_U}{P_e} = \frac{3478,7}{(220 \cdot 18) + 96} = 85,8 \%$$

2.1 : F. e.m. à vide

$$E_v = U - R I_v = (220 - 0,5 \cdot 42) = 219,4 \text{ V}$$

2.2 . Fréquence de rotation

3

$$U = 220 \text{ V} ; E = 211 \text{ V} ; i_e = 0,8 \text{ A} ; n' = 1450$$

$$U = 220 \text{ V} ; E_v = 219,4 \text{ V} ; i_e = 0,8 \text{ A}$$

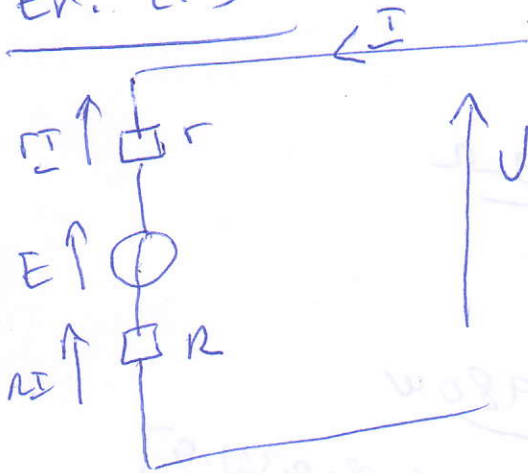
$$\Phi = \text{cst}$$

$$\Rightarrow \frac{E_v}{E} = \frac{n'_v}{n'} \Rightarrow n'_v = \frac{E_v \cdot n'}{E}$$

$$n'_v = \left(1450 \cdot \frac{219,4}{211} \right) \quad \boxed{n'_v = 1508 \text{ tr/min}}$$

~~Une~~ Une variation importante de la charge n'entraîne qu'une faible variation de vitesse.

Ex. 2.3



1.1 Rendement:

$$P_{\text{act}} = U \cdot I_1$$

$$\eta = \frac{P_{\text{act}}}{P_{\text{app}}} = \frac{P_{\text{act}}}{U \cdot I_1} = \frac{3200}{220 \cdot 18} = 80,8\%$$

1.2 F.é.m.:

$$E = U - (R + r) I_1$$

$$E = [220 - (0,31 + 0,8) \cdot 18] = \underline{200 \text{ V}}$$

1.3 : $P_{d1} = (R + r) I_1^2 = [0,3 + 0,8] \cdot 18^2 = \underline{360 \text{ W}}$ (4)

Autres pertes: Il faut déterminer les pertes « constantes »

$$P_{ca} = P_{em1} - P_{us} = E I_1 - P_{d1}$$

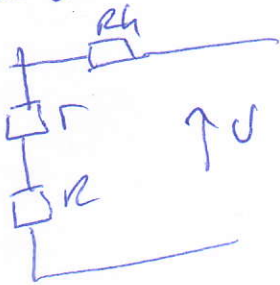
$$P_{ca} = (200 \cdot 18 - 360) = \underline{400 \text{ W}}$$

1.4 : Flux sous un pôle

$$\Phi_1 = \frac{E_1}{\frac{p}{a} N n_1} \quad \text{avec } n_1 = \frac{n_1'}{60}$$

$$\Phi_1 = \frac{220}{\frac{2}{1} \cdot 500 \cdot \frac{1070}{60}} = 10 \text{ m Wb.}$$

1.5 : Résistance du rhéostat de démarrage
au démarrage: la vitesse est nulle $\Rightarrow E = 0$.



$$U = (r + R + R_h) I_d$$

$$R_h = \frac{U}{I_d} - (r + R)$$

$$R_h = \left[\frac{220}{9} - (0,31 + 0,8) \right] = \underline{4,39 \Omega}$$

2.1 : Puissance absorbée

$$P_{a2} = U \cdot I_2 = (220 \cdot 9) = \underline{1980 \text{ W}}$$

$$2.2 : E_2 = U - (R + r) I_2 = [220 - (0,8 + 0,31) \cdot 9]$$

$$E_2 = 210 \text{ V.}$$

2.3 Fréquence de rotation (ω : vitesse)

$$E = k N \cdot \dot{\Phi}$$

$$\frac{n_2'}{n_1'} \cdot \frac{I_2}{I_1} = \frac{E_2}{E_1} \Rightarrow n_2' = n_1' \frac{I_2 E_1}{I_1 E_2}$$

$$n_2' \left(1070 \cdot \frac{18}{9} \cdot \frac{210}{220} \right) = 2247 \text{ tr/min}$$

Remarquons que la vitesse d'un moteur à excitation en série varie beaucoup lorsque la charge (et donc l'intensité du courant appelé) change. (5)

2.4 pertes par effet Joule :

$$P_{J2} = (R+r) I_2^2 = [(0,38 + 0,81) \cdot 9^2] = \underline{89,9 \text{ W}}$$

* Puissance utile

$$P_{U2} = P_{a2} - P_{J2} - P_{C2} = (220,9 - 89,9 - 430)$$

$$P_{U2} = 1460 \text{ W.}$$

* Couple utile $C_{U2} = \frac{P_{U2}}{2\pi \cdot n_2} = \frac{1460}{(2\pi) \cdot (2247/60)}$

$$C_{U2} = 6,2 \text{ N.m}$$

EX. 2.4 ↑

1°. Equations des caractéristiques du moteur

1.1. Caractéristique de vitesse & $n'(I)$

$$U = E + RI \quad (\text{flux constant})$$

$$\Rightarrow \frac{E}{E_N} = \frac{n'}{n'_N} \Rightarrow E = \frac{E_N}{n'_N} \cdot n'$$

$$U = \frac{E_N}{n'_N} n' + RI$$

$$n' = \frac{U - RI}{\frac{E_N}{n'_N}} = \left(\frac{120 - 0,4I}{\frac{115}{978}} \right) \text{ tr/min}$$

$$n' = 1000 - 0,833I \quad \left\{ \begin{array}{l} n' : \text{tr/min} \\ I : (\text{A}) \end{array} \right.$$

1.2 Caractéristique électromécanique du couple:

(6)

$$C_e = k \Phi I. \text{ Comme } \Phi = \text{cte}$$

$$\Rightarrow \frac{C_e}{C_{eN}} = \frac{I}{I_N} \Rightarrow C_e = C_{eN} \frac{I}{I_N}$$

$$C_e = \frac{57,3}{50} I = 1,15 I \quad \left\{ \begin{array}{l} C_e: (\text{N.m}) \\ I: (\text{A}) \end{array} \right.$$

1.3 Caractéristique mécanique

$$n' = 1000 - 0,833 I \Rightarrow \dot{n} = \frac{1000 - n'}{0,833}$$

$$C_e = 1,15 I = 1,15 \left(\frac{1000 - n'}{0,833} \right)$$

$$\boxed{C_e = 1,38 (1000 - n')} \quad \left\{ \begin{array}{l} C_e = \text{N.m} \\ n' = \text{tr/min} \\ n = \text{tr/s} \end{array} \right.$$
$$C_e = 1,38 (1000 - 60n)$$

2° Etude du groupe moteur - venti-labour

2.1 Fréquence de rotation n de l'ensemble

On néglige les pertes mécaniques et magnétiques.

$$\Rightarrow C_u = C_e$$

$$\Rightarrow C_r = C_e \quad (C_r: \text{résistant})$$

$$\text{Soit: } 1,38 (1000 - 60n) = 0,22 n^2$$

$$\Rightarrow 0,16 n^2 + 60n - 1000 = 0$$

$$n_1 = \frac{-30 + 32,57}{0,16}, \quad n_2 = \frac{-30 - 32,57}{0,16} < 0$$

$$\text{donc } \Rightarrow \boxed{n = n_1 = 16 \text{ tr/s}}$$

2.2 $C_e = ?$

$$C_e = 1,38 (1000 - 60n)$$

$$C_e = 1,38 (1000 - 60 \cdot 16) = 55 \text{ N.m}$$

ES

2.3. Intensité I du courant dans l'induit

(7)

$$I = \frac{C_e}{1,15} = \frac{55}{1,15} \text{ A} \quad \boxed{I = 48 \text{ A}}$$

2.4. F.é.m. E

$$E = U - R I = (120 - 0,1 \cdot 48) \text{ V}$$

$$E = 115 \text{ V}$$

Ex. 2.5

1) $\Phi_0 = \int_{S_c} d\varphi = \int_{S_c} \vec{B} \cdot d\vec{S}$ vecteurs colinéaires \Rightarrow

$$\Phi_0 = \int_{S_c} B ds \text{ avec } B = B_m \cos \alpha \text{ et } ds = LR d\alpha$$

En faisant l'approximation pour des angles petits

$$\tan \alpha \approx d\alpha = \frac{dl}{R} \text{ on a alors:}$$

$$\Phi_0 = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} B_m \cos \alpha LR d\alpha = B_m L R \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos \alpha d\alpha$$

$$= 2RL B_m = \Delta L B_m = S B_m = \Phi_m.$$

$$2) B_{\text{moyen}} = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} B_m \cos \alpha d\alpha = \frac{B_m}{\pi} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos \alpha d\alpha = \frac{2}{\pi} \cdot B_m.$$

D'autre part la surface coupée est telle que:

$$S_c = \frac{2\pi R L}{2} = \frac{\pi}{2} DL = \frac{\pi}{2} S$$

D'où le résultat attendu:

$$\Phi_0 = \Phi_m = S_c B_m = S \left(\frac{\pi}{2} B_{\text{moyen}} \right)$$

$$= \left(S \frac{\pi}{2} \right) B_{\text{moyen}} = S_c \cdot B_{\text{moyen}}.$$

3) Magnétisation de la machine : $F_{\text{mim}} = n i \approx R_e \cdot \Phi_0$

$$R = \frac{1}{\mu_0} \cdot \frac{2l}{S_p} \text{ car il y a deux entrefers et } \Phi_0 = S_c B_m = S_c B_{\text{moyen}} = S_c \left(\frac{2}{\pi} \right) B_m.$$

$$\text{d'où } F_{\text{mim}} = n i \approx R_e \cdot \Phi_0 = \frac{2l}{\mu_0 S_p} \cdot S_c \cdot \frac{2}{\pi} B_m = \frac{2l}{\mu_0} \cdot \frac{2}{\pi} \cdot B_m$$

$$\text{AN: } F_{\text{mim}} = 804 \text{ Amperes-tours}$$

$$1) E = \frac{p}{a} n N \phi = k N \quad d'o\grave{u}$$

$$k = \frac{U - r I}{N} = \frac{(220 - 20 \cdot 60)}{1100} = 8 \text{ V.s/tr.}$$

$$C = \frac{E I}{N \cdot 2\pi} = \frac{k I}{2\pi} = \frac{k}{2\pi} \quad \frac{U - k N}{2} = \frac{8}{2\pi} \frac{U - 8 N}{1} = \frac{4(U - 8N)}{\pi}$$

2) Démarrage

$$N = 0, \quad d'o\grave{u} \quad E = 0 \quad \text{et donc} \quad C = C_r = 12 \text{ N.cm}$$

$$I_d = \frac{C}{k} \frac{2\pi}{60} = \frac{12 \cdot 2\pi}{8 \cdot 60} = 9,42 \text{ A.} \quad U_d = r I_d = 9,42 \text{ V}$$

- Caractéristique mécanique:

$$C_r = a N + b \quad \text{avec} \quad a = 0,54 \text{ tr/s/N.cm} \quad \text{et} \quad b = 12 \text{ N.cm}$$

Au point de fonctionnement $C = C_r$ d'o\grave{u}

$$\frac{4(U - 8N)}{\pi} = 0,54 N + 12$$

$$\text{Soit } N = 0,12 U - 1,12$$

- A.N.: Pour $U = 110 \text{ V}$: $N = 12 \text{ tr/s}$ et $I = 14 \text{ A}$.

Pour $U = 220 \text{ V}$: $N = 25 \text{ tr/s}$ et $I = 20 \text{ A}$.

Ex. 2.7

1) D'après les caractéristiques à vide, par $I = 22,6 \text{ A}$

$$E = 335 \text{ V}, \text{ d'où: } N = 1086 \text{ tr/min.}$$

$$C_{em} = \frac{P_{em}}{N \cdot \frac{2\pi}{60}} = \frac{EI}{N \cdot \frac{2\pi}{60}} = 72,3 \text{ Nm}$$

À l'instant du démarrage:

$$N = 0 \Rightarrow V = (r + r_s + R_d) I_d, \text{ d'où:}$$

$$R_d = \frac{V}{I_d} - r - r_s = \frac{400}{45} - 4,6 = 7,29 \Omega.$$

Tand que R_d reste connecté, la vitesse est limitée à

$$N = 448 \text{ tr/min.}$$

Ex 2.8

1) Le flux dans la machine est proportionnel, hors saturation bien sûr, au courant circulant dans le bobinage inducteur, I_d . Ce courant est également le courant d'induit I et le flux dans la machine peut alors s'écrire: $\phi = k \cdot I$, k est une constante.

2) La relation couple courant s'écrit de la façon classique:

$$C = k' \phi \cdot I, \text{ } k' \text{ étant une constante.}$$

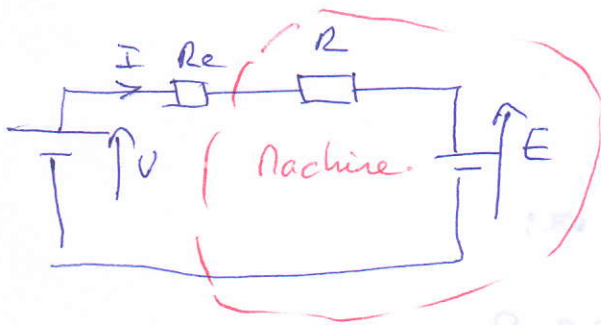
En utilisant le résultat de la question 1: $C = k' \cdot k \cdot I \cdot I = k \cdot I^2$

k étant une constante.

Étant proportionnel au courant au carré, le couple produit par la machine est très important lors des phases d'accélération et des démarrages. C'est cette relation qui justifie l'utilisation pour ce type de moteurs en traction électrique.

3) La relation classique qui relie la vitesse de rotation de la machine à la force électromotrice s'écrit: (10)

$$E = k' \cdot \phi \cdot \Omega = k' \cdot k \cdot \bar{I} \cdot \Omega = k \cdot \bar{I} \cdot \Omega$$



4) On reprend le schéma de la machine sur la figure.

5) L'équation de la maille de l'induit de la machine s'écrit:

$$U = (R + R_e) \cdot I + E, \text{ c'est à dire:}$$

$$E = U - (R + R_e) \cdot I$$

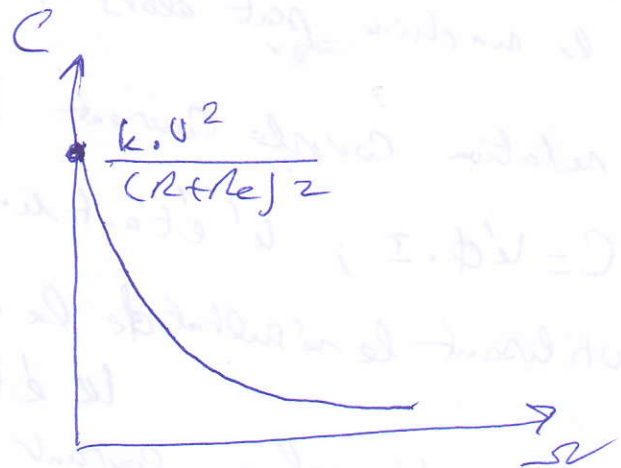
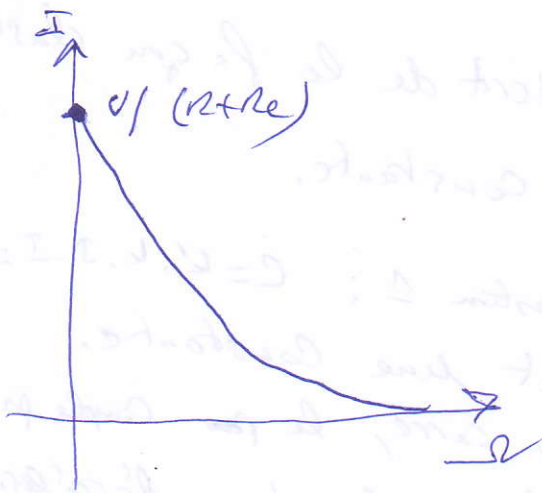
$$\text{D'où } k \cdot \bar{I} \cdot \Omega = U - (R + R_e) \cdot I \text{ c'est à dire}$$

$$k \bar{I} \Omega = U - (R + R_e) \cdot I$$

On retiendra:
$$\bar{I} = \frac{U}{k \Omega + R + R_e}$$

La relation couple vitesse, elle, s'écrit:
$$C = k \cdot \bar{I}^2 = k \left(\frac{U}{k \Omega + R + R_e} \right)^2$$

6) On reprend sur la figure les courbes $I(\Omega)$ et $C(\Omega)$



Ex 2.9 : Machine Saturée

(M)

1) Ce courant justifie la présence de pertes à vide de la machine. Pour entraîner le rotor, même à vide, il faut fournir un couple qu'on appelle le couple de pertes. La F.é.m se calcule par ailleurs facilement en écrivant la loi de maille en convention récepteur de la machine:

$$U = E + RI \quad \text{soit} \quad E = U - RI = 110 - 0,1 \cdot 16,3 = 108,4 \text{ V}$$

2) La machine étant saturée (il suffit de tracer $E(I_e)$ pour le voir), il n'y a plus de proportionnalité stricte entre la F.é.m et la vitesse de rotation. Par contre, à courant inducteur fixé, le facteur reliant E et N (ω (tr/min) et ω (rad/s)) suffit de lire dans le tableau:

$$- I_e = 4,2 \text{ A} \Rightarrow \frac{E}{N} = \frac{114}{1500} = 0,076$$

$$\text{Ici: } E = 108,4 \text{ V} \Rightarrow N = \frac{108,4}{0,076} = 1426 \text{ tr/min}$$

3) La puissance des pertes mécaniques correspond à la puissance fournie par l'alimentation à vide \hat{P}_p de la puissance perdue par effet Joule dans la résistance:

$$P_p = UI - RI^2 = 1766 \text{ W}$$

4) On obtient facilement la puissance totale consommée par la machine à partir de la valeur du rendement:

$$\eta = \frac{P_u}{P_{\text{totale}}} \Rightarrow P_{\text{totale}} = \frac{P_u}{\eta} = \frac{16 \cdot 10^3}{0,88} = 18182 \text{ W}$$

$$\begin{aligned} 5) P_{\text{totale}} &= P_m + P_p + P_r \quad \text{donc} \quad P_r = P_{\text{totale}} - P_m - P_p = 2234 \text{ W} \\ &= RI_n^2 \quad \text{soit: } I_n = 149,4 \text{ A} \end{aligned}$$

6) On calcule ensuite la valeur de la F.é.m \bar{E} à partir de l'équation de maille :

$$E = U - R \bar{I}_n$$

A.N : $E = 95 \text{ V}$.

7) On déduit la vitesse de rotation du moteur en écrivant :

$$E = 95 \text{ V} \Rightarrow \omega = \frac{95}{0,076} = 1250 \text{ tr/min}$$

8) Pour fournir la même puissance à la charge, on consomme toujours la même puissance totale :

$$P_{\text{total}} = \frac{P_m}{\eta} = 20 \text{ kW} \text{ . A tension d'induit constante}$$

On consomme donc forcément le même courant $\bar{I}_n = 149,4 \text{ A}$.
La F.é.m E est donc toujours égale à la valeur déterminée : $E = 95 \text{ V}$.

Il suffit donc de chercher dans le tableau à 1500 tr/min quelle valeur de courant d'excitation correspond à $E = 95 \text{ V}$.
On trouve, par interpolation linéaire, $\bar{I}_e = 0,9 \text{ A}$.

Ex. 2.10

1. 1.1. $I_a = \frac{P}{U} = \frac{9600}{240} = 40 \text{ A}$

1.2. $E = U - R_a I_a = 240 - 0,5 \cdot 40 = 220 \text{ V}$
 $P_o = 8800 \text{ W}$.

1.3. $P_o = F \cdot v = m g \cdot v = \frac{4800}{\pi} \cdot 10 \cdot \frac{\omega \cdot \pi}{60} = 8800 \text{ W}$

1.4. Afin de déterminer la vitesse de rotation du moteur déterminons d'abord la vitesse de rotation du tambour du treuil lorsque la charge monte de V mètre en 1 seconde, le tambour du treuil tourne à une vitesse en radian par seconde égale à V divisé par le rayon du tambour $\omega = \frac{v}{r} = \frac{1}{0,1} = 10 \text{ rad/s}$

Le moteur tourne 20 fois plus vite (le treuil et un réducteur de vitesse qui permet d'augmenter le couple, c'est l'analogie d'un transformateur abaisseur de tension avec la tension grandeur analogue de la vitesse et l'intensité grandeur analogue du couple). Donc le moteur tourne à

$$\Omega_{\text{moteur}} = 20 \cdot 5,76 \approx 115,2 \text{ rad/s (ou 1100 tr/men).}$$

$$\text{Soit } C_u = \frac{P_u}{\Omega} = \frac{8800}{115,2} \approx 76,4 \text{ Nm.}$$

On aurait également pu calculer le couple résistant au niveau du tambour du treuil : $C_t = \eta g \cdot R = \frac{4800}{10} \cdot 1 \approx 1528 \text{ Nm.}$

Le couple utile sur l'arbre moteur est 20 fois plus petit,

$$\text{Soit } 76,4 \text{ Nm.}$$

1.5. Calcul fait à la question précédente = 1100 tr/min.

2. La charge η et le courant d'excitation gardent les mêmes valeurs définies précédemment.

2.1 : Afin de maintenir la même charge que précédemment immobile et décollée, il faut que le moteur fournisse le même couple (la masse est la même), la gravité

M'a pas changé, le rayon du tambour du treuil non plus.

Le moteur appelle donc la même intensité de 40 A. On peut néanmoins effectuer le calcul du couple à l'aide de la

$$\text{formule: } C_e = \frac{k \Phi \cdot I_a}{2\pi}$$

Déterminons $k\phi$: $E = k\phi\Omega \Rightarrow k\phi = \frac{E}{\Omega} = \frac{220}{(100/60)} =$ (14)

$$k\phi = 12 \text{ s/r.}$$

Ainsi $C_e = \frac{k\phi}{2\pi} I_a = \frac{12}{2\pi} \cdot I_a$

$$\Rightarrow I_a = \frac{2\pi C_e}{12} = \frac{2\pi}{12} \left(\frac{4800 \cdot 10 \cdot 0,1}{20} \right) = 40 \text{ A.}$$

2.2 . le moteur ne tourne pas, donc $E = 0 \text{ V}$. Donc

$$U = R_a \cdot I_a = 0,5 \cdot 40 = 20 \text{ V.}$$

2.3 On limite l'intensité de démarrage à 60 A .

Il faut donc que la f.é.m. U devienne égale à :

$$U = R_a I_a = 0,5 \cdot 60 = 30 \text{ V.}$$

2.4 . le couple moteur va augmenter, devenir supérieur au couple résistant. Ainsi, d'après la relation fondamentale de la dynamique pour les systèmes en rotation :

$C_{\text{mot}} - C_{\text{résist}} = J \cdot \frac{d\Omega}{dt}$, l'accélération angulaire passe de 0 à une valeur positive, le moteur se met à tourner. Ce faisant, la f.é.m. E croît ce qui entraîne une diminution de l'intensité dans l'induit. Lorsque l'intensité a baissé de 60 à 40 A , la vitesse du moteur est à nouveau constante. Cette nouvelle vitesse dépend de la f.é.m. U appliquée aux bornes de l'induit, on a :

$$\frac{E_1}{N_1} = k\phi = \frac{E_2}{N_2} \Rightarrow N_2 = N_1 \cdot \frac{E_2}{E_1} = \frac{1000(30 - 40 \cdot 0,5)}{220} = 50 \text{ tr/mn}$$

2.5 : $(R_h + R_a) \frac{U}{I_a} = 0 \Rightarrow R_h = \frac{240}{60} - 0,5 = 3,5 \Omega$

La puissance dissipée par effet Joule, au moment du (15)
 démarrage, dans le rhéostat est de $7,5 \cdot 10^2 = 750 \text{ W}$ ~~12,6 kW~~
 le rhéostat doit donc être d'une taille certaine pour
 ne pas être volatilisé par le dégagement d'énergie.

3. Afin d'obtenir une vitesse maximale, il faut que
 la tension d'alimentation de l'induit soit maximale

$$N = \frac{U - R_a I_a}{\omega} \quad \text{On choisira donc } U = 240 \text{ V.}$$

La masse étant réduite de $4/5$, le couple que doit
 fournir le moteur en régime permanent (vitesse constante) et
 lui aussi réduit de $4/5$. Si l'on s'en impose
 $I_a = 40 \text{ A}$, il faut que ϕ soit réduit de $4/5$ afin que
 le couple soit lui-même réduit de $4/5$.

On supposera que l'inducteur fonctionne dans la zone
 linéaire (le flux est proportionnel au courant inducteur).

Donc: $\phi = k \cdot I_e$, pour réduire le flux de $4/5$ par
 rapport au flux créé précédemment, il faut un
 nouveau courant inducteur dont la valeur sera de:

$$I_e' = \frac{4}{5} \cdot 5 = 4 \text{ A.}$$

La nouvelle constante $k'\phi$ de la machine devient
 donc $k'\phi = \frac{4}{5} k\phi = \frac{4}{5} \cdot 12 = 9,6 \text{ SI}$

La nouvelle vitesse de rotation N' donc: $N' = \frac{E}{k'\phi}$
 $= \frac{240 - 0,1 \cdot 40}{9,6} = 22,9167 \text{ tr/s} = 1375 \text{ tr/min}$

EX 2.11

16

$$1. I_e = 4,5 A \Rightarrow E = 308 V \text{ à } 1200 \text{ tr/min} \Rightarrow k\phi = \frac{308}{1200}$$

$$\text{A vide, } I_a = 0 A \Rightarrow U = E \Rightarrow N = \frac{U}{k\phi} = \frac{400}{\frac{308}{1200}} \approx 1560 \text{ tr/min}$$

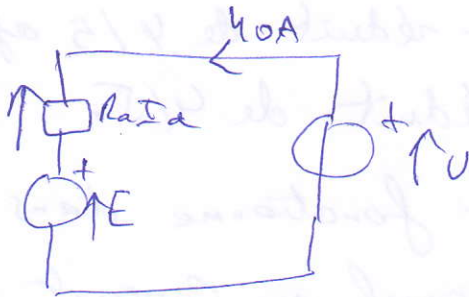
$$2. I_e = 2,5 A \Rightarrow E = 338 V \text{ à } 1200 \text{ tr/min} \Rightarrow k\phi = \frac{338}{1200}$$

$$E = U - R_a I_a = 300 - 0,3 \cdot 40 = 288 V \Rightarrow N = \frac{E}{k\phi} = \frac{288}{\frac{338}{1200}} \approx 1022 \text{ tr/min}$$

$$3. I_e = 2 A \Rightarrow E = 328 V \text{ à } 1200 \text{ tr/min} \Rightarrow k\phi = \frac{328}{1200}$$

Comme le courant d'induit est nul, la machine à vide est :

$$U = E = k\phi N = \frac{328}{1200} \cdot 1000 \approx 273 V$$



4. 4.1 La seconde machine est à vide, comme les pertes constantes supposées nulles, la puissance électromagnétique est nulle elle aussi. Donc aucun courant ne circule entre les deux machines : $I_{a1} = I_{a2} = 0$.

4.2. Pour la machine n° 2, on a donc

$$N_2 = \frac{E_2}{k\phi} = \frac{U_1}{k\phi} = \frac{E_1}{k\phi} = 1000 \text{ tr/min}$$

5. L'excitation de la machine n°2 étant réduite (17)

à 1 ampère, on a pour cette machine : $k\phi = \frac{258}{1200}$

La f.é.m. aux bornes n'a pas changé et est toujours imposée par la machine n°1, soit 273 V. La vitesse de la machine n°2 sera donc :

$$N_2 = \frac{E_2 = E}{k\phi} = \frac{273}{\frac{258}{1200}} \approx 1060 \text{ tr/min}$$

6.6.1 $\eta = 1 \Rightarrow$ machine n°1 doit fournir 2 kW à la machine n°2. Le couple résistant qu'oppose la machine 1 au moteur thermique est donc :

$$C_e = \frac{P}{\omega} = \frac{2000}{(2\pi \cdot 1000/60)} = 19 \text{ N.m}$$

$$6.2 \quad C_e = \frac{k\phi}{2\pi} \cdot I_a \Rightarrow I_a = \frac{2\pi C_e}{k\phi} = \frac{2\pi \cdot 19}{16,6} = 7,28 \text{ A.}$$

Ce courant est débité par la machine 1 (généraliste) et reçu la machine 2 qui est réceptrice (voir figure)

6.3 : Calculons E_1 : $I_e = 2 \text{ A} \Rightarrow E = 328 \text{ V à } (1200 \text{ tr/min})$

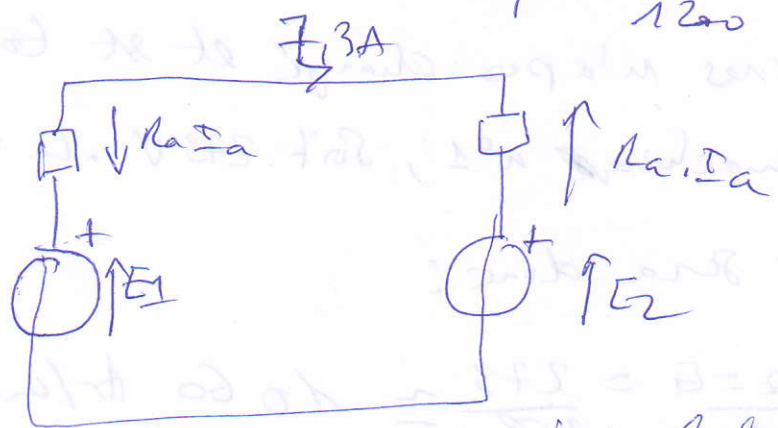
$$\Rightarrow k\phi = \frac{328}{1200} \text{ s.t} \Rightarrow E_1 = \frac{328}{1200} \cdot 1000 \approx 273,3 \text{ V.}$$

Une équation de maille nous donne :

$$E_2 = E_1 - 2 R_a I_a = 273,3 - (2 \cdot 0,3 \cdot 7,28) \\ = \underline{\underline{269 \text{ V}}}$$

\Rightarrow

On aura donc: $N_2 = \frac{G}{u\phi} = \frac{269}{\frac{328}{1200}} = 984 \text{ tr/min.}$ (18)



(schéma équivalent pour la question 9.1)