

Chapitre I.

Variétés différentiables

1.1. Variétés topologiques

1.1.1. Def Une variété topologique M est un espace topologique séparé possédant la propriété suivante:
Tout point $p \in M$ a un voisinage ouvert homéomorphe à un ouvert de \mathbb{R}^n .

1.1.2. Def Une carte pour une variété topologique M est un couple (U, φ) où U est un ouvert de M et $\varphi: U \rightarrow \mathbb{R}^n$ est un homéomorphisme de U sur $\varphi(U)$.

1.1.3. Def Un atlas pour une variété topologique M est un ensemble $\{(U_i, \varphi_i); i \in I\}$ tq
 I est un ensemble dénombrable et $M = \bigcup_{i \in I} U_i$.

1.1.4. Exemples

Exemple 1 $A = \{(\mathbb{R}^n, Id_{\mathbb{R}^n})\}$ où $Id_{\mathbb{R}^n}$ est l'application identité de \mathbb{R}^n on \mathbb{R}^n , est un atlas pour \mathbb{R}^n et \mathbb{R}^n est une variété topologique.

Exemple 2 Soit E un espace vectoriel de dimension finie, et soit $\{e_1, \dots, e_n\}$ une base de E .
On munit E d'une topologie compatible avec la structure d'espace vectoriel, c.e.d. les applications
$$\begin{array}{ccc} E \times E & \longrightarrow & E \\ (x, y) & \longmapsto & x+y \end{array} \quad \text{et} \quad \begin{array}{ccc} \mathbb{R} \times E & \longrightarrow & E \\ (\lambda, x) & \longmapsto & \lambda x \end{array}$$

Soit $A = \{ (E, \varphi) \}$

où $\varphi: E \longrightarrow \mathbb{R}^n$

$$x = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i \longrightarrow \varphi(x) = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

φ est bijective et

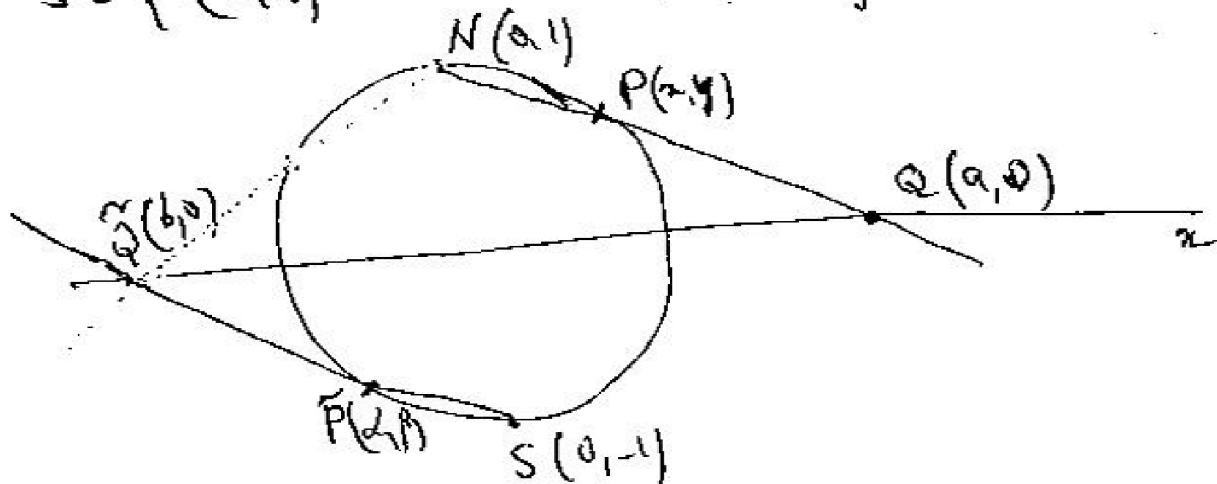
$$\varphi^{-1}: \mathbb{R}^n \longrightarrow E$$

$$(\alpha_1, \dots, \alpha_n) \longrightarrow \varphi^{-1}(\alpha_1, \dots, \alpha_n) = \sum_{i=1}^n \alpha_i e_i$$

φ est un homéomorphisme et donc A est un atlas pour E et E est une variété topologique.

Exemple 3

Soit $S^1 = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 = 1 \}$



Soient $U_N = S^1 \setminus N$ et $U_S = S^1 \setminus S$

$$\varphi_N: U_N \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$P \longrightarrow \varphi_N(P) = Q$$

$$\varphi_N(x, y) = \frac{x}{1-y}$$

$$\varphi_S: U_S \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$\tilde{P} \longrightarrow \varphi_S(\tilde{P}) = \tilde{Q}$$

$$\varphi_S(x, y) = \frac{x}{1+y}$$

$$\varphi_N^{-1}(a) = \left(\frac{2a}{1+a^2}, \frac{a^2-1}{1+a^2} \right), \quad \varphi_S^{-1}(b) = \left(\frac{2b}{1+b^2}, \frac{1-b^2}{1+b^2} \right)$$

φ_N et φ_S sont des homéomorphismes, A est donc un atlas pour S^1 et S^1 est une variété topologique.

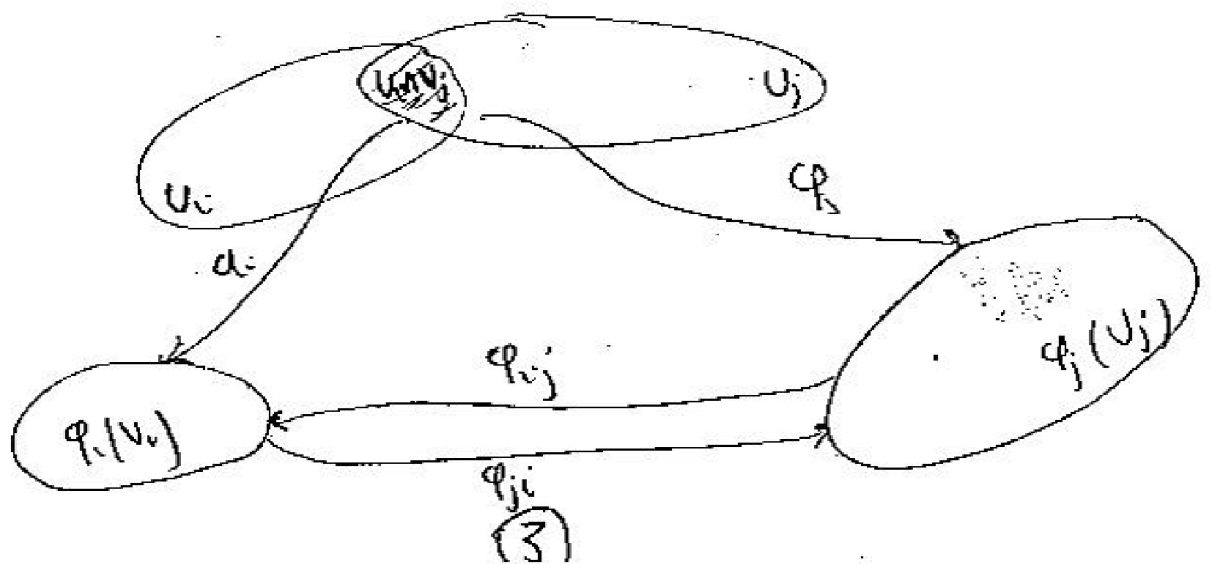
1.1.5. Dimension d'une variété topologique

Soit M une variété topologique, alors tout point $p \in M$ possède un voisinage ouvert V homéomorphe à un ouvert de \mathbb{R}^n .
Généralement l'exposant n dans \mathbb{R}^n n'est pas unique, et si il est unique on l'appelle la dimension de la variété topologique.
Une condition suffisante pour que n soit unique est que la variété M soit connexe.

1.1.6. Applications de changement de coordonnées

Def Soit $p \in M$. Alors il existe une carte (U, φ) de M tq U est un voisinage ouvert de p , et $\varphi(p) \in \mathbb{R}^n$, donc $\varphi(p) = (x_1, \dots, x_n)$
 x_1, \dots, x_n sont appelés les coordonnées locales de p .

Def Soient (U_i, φ_i) et (U_j, φ_j) deux cartes de M tq $U_i \cap U_j \neq \emptyset$. On définit l'application
 $\varphi_{ij} : \varphi_j(U_i \cap U_j) \rightarrow \varphi_i(U_i \cap U_j)$
 $\varphi_{ij}(x) = \varphi_i \circ \varphi_j^{-1}(x)$



φ_{ij} et φ_{ji} sont appelées les applications de changement de coordonnées.

Soit $p \in U_i \cap U_j$.

Si x_1, \dots, x_n sont les coordonnées locales de p définies par φ_i , et y_1, \dots, y_n les coordonnées locales définies par φ_j , alors

$$\varphi_{ij}(y_1, \dots, y_n) = (x_1, \dots, x_n)$$

1.2. Variétés différentiables

Dans tout ce qui suit M est une variété topologique de dimension n .

1.2.1. Def. Deux cartes de M , (U_i, φ_i) et (U_j, φ_j) sont dites compatibles si

$$U_i \cap U_j = \emptyset$$

ou si les applications φ_{ij} et φ_{ji} sont différentiables.

1.2.2. Def. Un atlas de M $\mathcal{A} = \{(U_i, \varphi_i); i \in I\}$ est dit différentiable si les cartes (U_i, φ_i) et (U_j, φ_j) sont compatibles pour tous $i, j \in I$.

1.2.3. Def. et Prop.

On définit une relation sur l'ensemble des atlas différentiables de M . Soient \mathcal{A}_1 et \mathcal{A}_2 deux atlas de M

alors $\mathcal{A}_1 \sim \mathcal{A}_2 \Leftrightarrow \mathcal{A}_1 \cup \mathcal{A}_2$ est un atlas différentiable.

La relation \sim est une relation d'équivalence.

1.2.4. Def

Une structure différentiable sur M est une classe d'équivalence de la relation \sim .

1.2.5. Def Une variété différentiable M est une variété topologique munie d'une structure différentiable.

1.2.6 Exemples

Exemple 1 Soit $M = \mathbb{R}$ et soit $A = \{(\mathbb{R}, \psi)\}$
un atlas de M où $\psi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \rightarrow x$

Alors A définit une structure différentiable sur M .

Exemple 2 Soient $M = \mathbb{R}$ et $A_1 = \{(\mathbb{R}, \varphi)\}$

où $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$
 $x \rightarrow x^3$

A_1 aussi définit une structure différentiable sur M .

A et A_1 sont-ils équivalents? c.à.d les cartes (\mathbb{R}, ψ) et (\mathbb{R}, φ) sont-elles compatibles?

$$\text{On a } \varphi \circ \psi^{-1}(x) = \varphi(\psi^{-1}(x)) = \varphi(x) = x^3$$

$$\psi \circ \varphi^{-1}(x) = \psi(\varphi^{-1}(x)) = \psi(\sqrt[3]{x}) = 3\sqrt[3]{x}$$

$\psi \circ \varphi^{-1}$ n'est pas dérivable au pt 0, donc les deux cartes ne sont pas compatibles et par conséquent

A et A_1 ne sont pas équivalents, c.à.d

$$(\mathbb{R}, A) \neq (\mathbb{R}, A_1).$$

Exemple 3 (Voir 1.1.4; Exemple 3)

$$M = S^1, \quad A = \{ (U_N, \varphi_N), (U_S, \varphi_S) \}$$

$$U_N \cap U_S = S^1 \setminus \{N, S\}, \quad \varphi_N(U_N \cap U_S) = \varphi_S(U_N \cap U_S) \subseteq \mathbb{R}^*$$

$$\varphi_S \circ \varphi_N^{-1}: \varphi_N(U_N \cap U_S) \longrightarrow \varphi_S(U_N \cap U_S)$$
$$x \longrightarrow \varphi_S \circ \varphi_N^{-1}(x) = \frac{1}{x}$$

$$\text{De même} \quad \varphi_N \circ \varphi_S^{-1}(x) = \frac{1}{x}$$

$\varphi_N \circ \varphi_S^{-1}$ et $\varphi_S \circ \varphi_N^{-1}$ sont différentiables sur \mathbb{R}^*

Donc (S^1, A) est une variété différentiable.

1.3. Applications différentiables

Soient M et N deux variétés différentiables de dimension m et n respectivement.

Soit $f: M \longrightarrow N$ une application.

1.3.1. Def Soient (U, φ) une carte de M et (V, ψ) une carte de N tq $f(U) \subseteq V$

L'application $\psi \circ f \circ \varphi^{-1} = f_{\varphi, \psi}$ est appelée la représentation locale de f par rapport aux cartes (U, φ) et (V, ψ) .

Le diagramme suivant commute

$$\begin{array}{ccc} U & \xrightarrow{f} & V \\ \varphi \downarrow & & \downarrow \psi \\ \varphi(U) & \xrightarrow{\psi \circ f \circ \varphi^{-1}} & \psi(V) \end{array}$$

⑥

1.3.2. Def Soient $p \in M$, (U, φ) une carte de M
 tq $p \in U$ et (V, ψ) une carte de N tq $f(U) \subseteq V$.
 On dit que f est différentiable au pt p
 si $f \circ \varphi^{-1}$ est différentiable au pt $\varphi(p)$.

1.3.3. Prop. La définition 1.3.2. est indépendante
 du choix des cartes.

Preuve Soient (U_1, φ_1) une autre carte de M
 compatible avec la carte (U, φ) tq $p \in U_1$
 et (V_1, ψ_1) une autre carte de N compatible
 avec (V, ψ) tq $f(U_1) \subseteq V_1$.

$$\text{On a } \begin{aligned} \frac{f}{\psi_1 \circ \varphi_1}(\varphi_1(p)) &= \psi_1 \circ f \circ \varphi_1^{-1}(\varphi_1(p)) \\ &= \psi_1 \circ \varphi_1^{-1} \circ \psi \circ f \circ \varphi^{-1} \circ \varphi \circ \varphi_1^{-1}(\varphi_1(p)) \end{aligned}$$

et donc f est différentiable au pt $\varphi(p)$
 comme composition d'applications différentiables

1.4. Sous-variété

1.4.1. Def Soit M une variété différentiable
 de dimension n et soit B un sous-ensemble
 de M . B est dite une sous-variété de dimension
 $k \leq n$ si pour tout point $b \in B$, il existe une carte
 (U, φ) de M tq $b \in U$ et
 $\varphi(U \cap B) = \varphi(U) \cap \mathbb{R}^k \times \{0\}_{n-k}$

$$\text{on } \mathbb{R}^k \times \mathbb{O}_{m-k} = \left\{ (x_1, \dots, x_m, \underbrace{0, \dots, 0}_{m-k}) \right\}$$

1.4.2. Théorème Soit $\mathcal{A} = \{(U_i, \varphi_i); i \in I\}$ un atlas de M .

Sat

$$\mathcal{A}_B = \{(U, \varphi) \in \mathcal{A} : \varphi(U \cap B) = \varphi(U) \cap \mathbb{R}^k \times \mathbb{O}_{m-k}\}$$

Alors \mathcal{A}_B est un atlas pour B et munit B d'une structure de variété différentiable

Preuve: Exercice.