

Systèmes dynamiques chaotiques

Exercices

Exercice No. 1

Trouver les valeurs de bifurcation du système linéaire $x'(t) = A(\mu)x(t)$ avec $x = (x_1, x_2)^T$ et $A(\mu)$ est donnée par

$$(i) A(\mu) = \begin{pmatrix} -2 & 1/4 \\ -1 & \mu \end{pmatrix}$$

$$(ii) A(\mu) = \begin{pmatrix} \mu & \mu-2 \\ 1 & \mu \end{pmatrix}$$

Solution

(i) Soient λ_1 et λ_2 les valeurs de $A(\mu)$. Posons $p = \lambda_1 + \lambda_2$ et $q = \lambda_1 \lambda_2$. Alors

$$p = \text{tr} A(\mu) = -2 + \mu$$

$$q = \det A(\mu) =$$

$$\Delta (\text{discriminant du poly. caract.}) = (\mu+3)(\mu+1)$$

| μ | $-\infty$ | -3 | -1 | $1/8$ | 2 | $+\infty$ |
|--------------------|--------------|------|--------------|-------|----------------|-----------|
| Δ | | + | - | + | + | |
| q | | + | + | + | - | - |
| p | | - | - | - | - | + |
| Pt. d'équ. $(0,0)$ | noeud stable | | foyer stable | | col (instable) | |

Alors $\mu = \frac{1}{8}$ est la valeur de bifurcation.

(ii) Pour ce cas on a $p = 2\mu$, $q = \mu^2 - 1 + 1$ et

$$\Delta = 4(\mu - 1)$$

| μ | $-\infty$ | 0 | 1 | $+\infty$ |
|-------------------------|--------------|---|----------------|----------------|
| Δ | | - | - | + |
| q | | + | + | + |
| p | | - | + | + |
| pt d'équilibre (0,0) | foyer stable | | foyer instable | noeud instable |

Alors $\mu = 0$ est la valeur de bifurcation. ▣

Exercice No. 2

Montrer que le système

$$\begin{cases} x' = -\mu x - y + \frac{x}{1+x^2+y^2} \\ y' = x - \mu y + \frac{y}{1+x^2+y^2} \end{cases}$$

admet une bifurcation de Hopf.

Solution

Exprimons le système donné en termes de coordonnées polaires (r, θ) :

$$\begin{cases} r' = -r \left(\mu - \frac{1}{1+r^2} \right) \\ \theta' = 1 \end{cases}$$

Les cas suivants se distinguent:

(i) $\mu < 0$

$r = 0$ est le seul pt d'équilibre
et puisque $r' > 0$, il est stable.

(ii) $\mu = 0$

$$r' = \frac{r}{1+r^2}$$

$r = 0$ est le seul pt d'équilibre et il est instable.

(iii) $0 < \mu < 1$

$r = 0$ pt d'équilibre

$$r^2 = \frac{1-\mu}{\mu} \quad \text{cycle limite}$$

L'origine est instable, par contre le cycle limite est stable.

(iv) $\mu > 1$

$r = 0$ est le seul pt d'équilibre
et il est stable.

Remarquons l'apparition d'un cycle limite quand μ passe de valeurs négatives aux valeurs positives mais en restant inférieur à 1. Donc le système continu admet une bifurcation de Hopf.