

## Corrigé de la série de TD N<sup>0</sup> 3

**Exercice 1** Soit  $u$  une application linéaire de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}^3$ , dont la représentation matricielle dans la base canonique  $B$  est donnée par la matrice  $A$  suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 2 \\ 2 & -1 & 2 \\ 2 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$$

1. Calculer le polynôme caractéristique de  $A$ .

$$\begin{aligned} P_A(x) &= \begin{vmatrix} 3-x & -2 & 2 \\ 2 & -1-x & 2 \\ 2 & -2 & 3-x \end{vmatrix} \stackrel{=L_3 \leftarrow L_3 - L_2}{=} \begin{vmatrix} 3-x & -2 & 2 \\ 2 & -1-x & 2 \\ 0 & -1+x & 1-x \end{vmatrix} = (1-x) \begin{vmatrix} 3-x & -2 & 2 \\ 2 & -1-x & 2 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} \\ &=_{C_2 \leftarrow C_2 + C_3} (1-x) \begin{vmatrix} 3-x & 0 & 2 \\ 2 & 1-x & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = (1-x) \begin{vmatrix} 3-x & 0 \\ 2 & 1-x \end{vmatrix} = (1-x)^2(3-x) \end{aligned}$$

2. On a donc  $\lambda = 1$  valeur propre double (ordre de multiplicité de  $\lambda = 1$  est 2,  $m_1 = 2$ ) et  $\lambda = 3$  valeur propre simple (ordre de multiplicité de  $\lambda = 3$  est 1,  $m_3 = 1$ ).
3. Pour chaque valeur propre, déterminer le sous-espace propre correspondant. On donnera une base de chaque sous-espace propre.

$$\begin{aligned} E_{\lambda=1} &= \text{Ker}(A - I) \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 & -2 & 2 \\ 2 & -2 & 2 \\ 2 & -2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, 2x - 2y + 2z = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x+z \\ z \end{pmatrix}, x, z \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \end{aligned}$$

Les vecteurs  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  étant clairement linéairement indépendants, on a bien

ainsi une base de  $E_{\lambda=1}$ , donc  $\dim E_{\lambda=1} = 2 = m_1$ . D'autre part,

$$\begin{aligned} E_{\lambda=3} &= \text{Ker}(A - 3I) \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2 \\ 2 & -4 & 2 \\ 2 & -2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, -2y + 2z = 0, \quad 2x - 4y + 2z = 0, \quad 2x - 2y = 0 \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, x = y = z \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x \\ x \end{pmatrix}, x \in \mathbb{R} \right\} = \text{Vect} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \end{aligned}$$

et  $v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  est une base de  $E_{\lambda=3}$ , donc  $\dim E_{\lambda=3} = 1 = m_3$ .

4. On a donc  $\dim(E_{\lambda=1}) = 2 = m_1$  ordre de multiplicité de  $\lambda = 1$  et  $\dim(E_{\lambda=3}) = 1 = m_3$  ordre de multiplicité de  $\lambda = 3$ . Par th du cours, la dimension de chaque sous-espace propre étant égale à l'ordre de multiplicité de la valeur propre correspondante, la matrice est diagonalisable. Une base de vecteur propre est par exemple  $B' = (v_1, v_2, v_3)$ . La matrice de l'opérateur  $u$  dans cette base est

$$\text{Mat}_{B'}(u) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

La matrice de passage  $P$  est par définition  $P = [v_1, v_2, v_3] = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$  et on a  $A = PDP^{-1}$ .

## Exercice 2

### Laissé aux étudiants

**Exercice 3** Soit  $A$  la matrice de  $M_3(\mathbb{R})$  suivante :

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -4 & 4 & 0 \\ -2 & 1 & 2 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$$

1. La matrice  $A$  est-elle diagonalisable ? Calculons son polynôme caractéristique

$$P_A(\lambda) = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 0 \\ -4 & 4-\lambda & 0 \\ -2 & 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)(\lambda^2 - 4\lambda + 4) = (2-\lambda)^3$$

La matrice  $A$  admet une unique valeur propre 2, si elle était diagonalisable, elle serait semblable à la matrice  $2I_3$ , c.a.d.  $A = PDP^{-1} = P2I_3P^{-1} = 2I_3$ , ce qui n'est pas le cas, elle n'est donc pas diagonalisable.

2. Calculons  $(A - 2I_3)^2$ ,  $(A - 2I_3)^n$  pour tout  $n \in \mathbb{N}$ . On a

$$(A - 2I_3)^2 = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -4 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -4 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ainsi,

$$(A - 2I_3)^0 = I_3, \quad (A - 2I_3)^1 = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 0 \\ -4 & 2 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

et, pour tout  $n \geq 2$ , on a  $(A - 2I_3)^n = 0$

3. On en déduit  $A^n$  :

Notons  $B = A - 2I_3$ , on a  $A = A - 2I_3 + 2I_3 = B + 2I_3$  avec  $B^n = 0$  pour  $n \geq 2$ . Par ailleurs, les matrices  $B$  et  $2I_3$  commutent, ainsi

$$A^n = (B + 2I_3)^n = \sum_{k=0}^n C_n^k B^k (2I_3)^{n-k}.$$

Avec les  $C_n^k$  sont les coefficients du binôme de Newton :

$$C_n^k = \frac{n!}{k!(n-k)!}.$$

Or, pour  $k \geq 2$ , on a  $B^k = 0$  d'où pour  $n \geq 2$ ,

$$\begin{aligned} A^n &= C_n^0 B^0 (2I_3)^n + C_n^1 B^1 (2I_3)^{n-1} = 2^n I_3 + 2^{n-1} n B \\ &= 2^n I_3 + 2^{n-1} n (A - 2I_3) = 2^n (1 - n) I_3 + 2^{n-1} n A. \end{aligned}$$

**Exercice 4** Soit

$$A = \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 6 & -2 \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R})$$

La matrice  $A$  est-elle diagonalisable ? Calculons son polynôme caractéristique

$$P_A(\lambda) = \det \begin{pmatrix} -5 - \lambda & 3 \\ 6 & -2 - \lambda \end{pmatrix} = (-5 - \lambda)(-2 - \lambda) - 18 = (\lambda + 8)(\lambda - 1)$$

On a deux valeurs propres simples et distinctes alors  $A$  est diagonalisable, donc il existe une matrice inversible  $P$  telle que  $P^{-1}AP = D = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -8 \end{pmatrix}$ , on remarque que  $D = M^3$ , avec  $M =$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}.$$

Posons  $B = PMP^{-1}$ , alors

$$B^3 = PMP^{-1}PMP^{-1}PMP^{-1} = PM^3P^{-1} = PDP^{-1} = A$$

**Exercice 5** Soit  $f$  l'endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$  dont la matrice dans la base canonique est donnée par

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

1. Montrer que  $f$  est trigonalisable.

$$P_A(\lambda) = (2 - \lambda)(\lambda - 1)^2.$$

Le polynôme est scindé alors  $f$  est trigonalisable

2. On a

$$\begin{aligned} E_{\lambda=1} &= \left\{ u \in \mathbb{R}^3 \text{ telque } Au = u \right\} \\ &= \left\{ u = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, x+z=x, -x+2y+z=y, x-y+z=z \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, z=0, x=y \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x \\ 0 \end{pmatrix}, x \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \text{Vect} \left\{ u = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} \end{aligned}$$

**Remarque**

$\dim E_{\lambda=1} = 1 < m_1 = 2$ , ordre de multiplicité de  $\lambda = 1$  donc  $A$  n'est pas diagonalisable.)

3. On a  $AV = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = u + v$ , on a  $Av = u + v$  nous donne  $Av - v = u \Rightarrow (A - I_3)v = u$  ou bien  $(A - id_{\mathbb{R}^3})v = u$

4. Cherchons un vecteur propre  $w$  associé à la valeur propre 2 :

On doit résoudre  $Aw = 2w$  c.a.d.  $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x+z=2x \\ -x+2y+z=2y \\ x-y+z=2z \end{cases}$  ce qui donne  $x = z$  et  $y = 0$ ,  $w = (1, 0, 1)$ .

On a  $\det(u, v, w) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$ , donc les vecteurs  $u, v$  et  $w$  sont linéairement indépendants et on a  $\text{card}(u, v, w) = 3 = \dim \mathbb{R}^3$ , donc  $(u, v, w)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .  
On a  $f(u) = Au = u = u + 0v + 0w$ ,  $f(v) = Av = u + v = u + v + 0w$ ,  $f(w) = Aw = 2w = 0u + 0v + 2w$ , donc La matrice  $T$  de  $f$  dans la base  $B' = (u, v, w)$  est  $T = \text{Mat}_{B', B'}(f)$

$$T = \begin{pmatrix} f(u) & f(v) & f(w) \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{matrix} u \\ v \\ w \end{matrix}$$

**Exercice 6** Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -3 & 3 \end{pmatrix}$

On a  $P_A(\lambda) = -(\lambda - 1)^3$ . Le polynôme caractéristique est scindé, alors  $A$  est trigonalisable. On a

$$T = \begin{pmatrix} f(v_1) & f(v_2) & f(v_3) \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{matrix}$$

avec  $T = M_B(f)$ , alors d'après la matrice ci dessus on a  $f(v_1) = v_1$ ,  $f(v_2) = v_1 + v_2$  et  $f(v_3) = v_2 + v_3$ .

Posons  $v_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , alors  $f(v_1) = Av_1 = v_1$  est équivalente à

$$Av_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & -3 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y \\ z \\ x - 3y + 3z \end{pmatrix} = v_1 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

nous donne  $y = x$ ,  $z = y$  et  $x - 3y + 3z = z$ , donc on peut prendre  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ .

De même en résolvant l'équation  $f(v_2) = Av_2 = v_1 + v_2$  avec  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $v_2 = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  on trouve  $v_2$  et en résolvant l'équation  $Av_3 = v_2 + v_3$ , on trouve  $v_3$ .

**Exercice 7** Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$

1. Montrer que  $A$  est diagonalisable :

On a  $P_A(\lambda) = -\lambda^3 + 3\lambda + 2 = -(\lambda - 2)(\lambda + 1)^2$ , on a  $\lambda = 2$  est une valeur propre simple et  $\lambda = -1$  est une valeur propre de multiplicité = 2 donc on doit montrer que  $\dim E_{\lambda=2} = 1$  et  $\dim E_{\lambda=-1} = 2$  (**question pour les étudiants**).

2. D'après le théorème de Cayley Hamilton on a  $P_A(A) = 0$  et donc  $-A^3 + 3A + 2I_3 = 0 \Rightarrow A(-A^2 + 3I_3) = -2I_3$  donc  $A(\frac{-1}{2}(-A^2 + 3I_3)) = I_3$  et on conclut que  $A^{-1} = \frac{-1}{2}(-A^2 + 3I_3)$

3. D'après la proposition (7.2.1) page 8 du cours on a

$$f \text{ diagonalisable} \Leftrightarrow P_{\min}(X) = (X - 2)(X + 1) = X^2 - X - 2$$

Calculons  $A^n$

On a  $P_{\min}(X) = (X + 1)(X - 2)$  Par simple division euclidienne, on écrit :

$$X^n = Q(X)P_{\min}(X) + R(X)$$

avec  $\deg(R(X)) < \deg(P_{\min}) = 2$ , donc  $R(X) = aX + b$  et on a

$$A^n = R(A).$$

(Car  $P_{\min}(A) = 0$ ) On a  $X^n = Q(X)(X + 1)(X - 2) + aX + b$

On pose alors successivement  $X = -1$  puis  $X = 2$ .

Ce qui donne

$$(-1)^n = -a + b$$

$$2^n = 2a + b$$

$$\text{d'où } a = \frac{1}{3}(2^n - (-1)^n), \quad b = \frac{1}{3}(2^n + 2(-1)^n)$$

et enfin

$$A^n = R(A) = aA + bI$$

**Exercice 8** Résoudre le système différentiel suivant :

$$\begin{cases} x_1' = x_2 + x_3 \\ x_2' = x_1 + x_3 \\ x_3' = x_1 + x_2 \end{cases}$$

On a le système ci dessus est équivalent à

$$\begin{pmatrix} x_1' \\ x_2' \\ x_3' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow X' = AX.$$

Avec  $A$  la matrice donnée dans l'exercice précédent, donc  $\lambda_1 = 2$  est une valeur propre de multiplicité = 1 et  $\lambda_2 = -1$  est une valeur propre de multiplicité = 2. La solution est donnée par (voir cours page 10)

$$X(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_3(t) \end{pmatrix} = C_1 e^{2t} V_1 + C_2 e^{-t} V_2 + C_3 e^{-t} V_3$$

( $V_1, V_2, V_3$  sont les colonnes de  $P$ ).