

Corrigé de la série de TD N⁰ 2

Exercice 1

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}; \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

- $AB = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad BA = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}.$
- On a $(A+B)^2 = A^2 + B^2 + (AB) + (BA)$ donc $(A+B)^2 \neq A^2 + B^2 + 2(AB)$ car $AB \neq BA$.

Exercice 2 On considère la matrice

$$A = \begin{pmatrix} -2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

Exprimer B^2 en fonction de B .

$$\text{On a } B = A + 3I = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \text{ donc } B^2 = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} = 3B.$$

- En déduire A^2 en fonction de A .

On a $B = A + 3I$ donc $A = B - 3I$, les matrices B et $(-3)I$ commutent c.a.d. $(-3)IB = B(-3)I = (-3)B$ donc

$$A^2 = (B - 3I)^2 = B^2 + 2B(-3I) + (-3I)^2 = 3B - 6B + 9I = 3(3I - B) = -3A$$

- La matrice A est elle inversible.

Supposons que A est inversible, alors $AA^{-1} = I$ donc $A.A.A^{-1} = AI = A$ mais $A^2 = -3A$ alors $-3A.A^{-1} = A$ donc $-3I = A$ mais $A \neq -3A$, on conclut que la matrice A n'est pas inversible.

Soit A la matrice définie par

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

- Calculer A^2 .

$$A^2 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = A + 2I$$

- En déduire A^{-1} .

$$\text{On a } A^2 = A + 2I \Rightarrow A^2 - A = 2I \Rightarrow \frac{1}{2}(A^2 - A) = I \Rightarrow \frac{1}{2}A(A - I) = I \Rightarrow A\left(\frac{1}{2}(A - I)\right) = I,$$

$$\text{donc } A^{-1} = \frac{1}{2}(A - I) = \begin{pmatrix} -1/2 & 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & -1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 & -1/2 \end{pmatrix}$$

- Retrouver A^{-1} par une autre méthode.

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} (\text{Com}A)^t$$

avec $\det A = 2$

Exercice 3 — On Calcule le déterminant D_1 selon la première colonne

$$D_1 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} - (-1) \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} + 0 \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 1 - (-1) + 1 - 0 + 0 = 3$$

Méthode 2

$$D_1 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} \begin{matrix} l_1 \\ l_2 \\ l_3 \end{matrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{vmatrix} \begin{matrix} l_1 \\ l_2 + l_1 \\ l_3 \end{matrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 2 + 1 = 3$$

$$\text{— } D_2 = \begin{vmatrix} a & b & a \\ b & a & b \\ a+b & a+b & a+b \end{vmatrix} \begin{matrix} l_1 \\ l_2 \\ l_3 = l_1 + l_2 \end{matrix} = 0$$

car $l_3 = l_1 + l_2$

$$\text{— } D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 0 \\ 1 & 0 & -2 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 3 \end{vmatrix} = 12.$$

Exercice 4 1. Déterminer le rang des matrices suivantes.

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 & 7 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 3 \\ 1 & -1 & 1 \\ 4 & -4 & 4 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a^2 \end{pmatrix}$$

— On a $A \in M_3(\mathbb{R})$ et $\det(A) = 8 \neq 0$, donc $\text{rg}(A) = 3$.

— $B \in M_{3,4}(\mathbb{R})$, donc $\text{rg}(B) \leq \min(3, 4) = 3$, de B on peut extraire une sous matrice, par exemple $B' = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ de déterminant égale à $1 \neq 0$, donc $\text{rg}(B) = 3$.

— Pour C , on a $C_1 = C_3 = -C_2$ (avec C_i désigne la colonne i), donc $\det C = 0$, toutes les sous matrices extraites de la matrice C de type 2×2 sont de déterminant nul car les colonnes (même les lignes sont linéairement dépendantes), donc $\text{rg}(C) < 2$ enfin $\text{rg}(C) = 1$.

— $\det(D) = a^3 - a^2 - a + 1 = (a-1)^2(a+1)$

— Si $a \neq 1$ et $a \neq -1$, $\det D \neq 0$ donc $\text{rg}(D) = 3$.

— Si $a = -1$ alors $D = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ et $\det D = 0$ donc $\text{rg}(D) < 3$, on peut extraire une sous matrice $D' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ de D de déterminant $= -2 \neq 0$, donc $\text{rg}(D) = 2$.

— Si $a = 1$ alors $D = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ et $\det D = 0$ donc $\text{rg}(D) < 3$, seulement on ne peut extraire aucune sous matrice D' de type 2×2 tel que $\det D' \neq 0$ donc $\text{rg}(D) = 1$.

2. Déterminer les matrices associées aux applications linéaires f, g et h dans les bases canoniques

$$\begin{aligned} f : \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y) &\mapsto (4x - 3y, x + y) \end{aligned}$$

Soit $B_{\mathbb{R}} = \{e\}$, avec $e = 1$ base canonique de \mathbb{R} , $B = \{e_1 = (1, 0), e_2 = (0, 1)\}$ et $B' = \{e'_1 = (1, 0, 0, 0), e'_2 = (0, 1, 0, 0), e'_3 = (0, 0, 1, 0), e'_4 = (0, 0, 0, 1)\}$ les bases canoniques de \mathbb{R}^2 et de \mathbb{R}^4 .

On a

$$\begin{aligned} - f(e_1) &= f((1, 0)) = (4, 1) = 4(1, 0) + 1(0, 1) = 4e_1 + 1e_2. \\ f(e_2) &= f((0, 1)) = (-3, 1) = -3(1, 0) + 1(0, 1) = -3e_1 + 1e_2, \text{ donc} \end{aligned}$$

$$Mat_{B,B}(f) = \begin{pmatrix} f(e_1) & f(e_2) \\ 4 & -3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \end{matrix}$$

—

$$\begin{aligned} g : \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R} \\ (x, y) &\mapsto 8x - 3y \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} g(e_1) &= g((1, 0)) = 8.1 - 3.0 = 8.1 = 8e. \\ g(e_2) &= g((0, 1)) = 8.0 - 3.1 = -3e, \text{ donc} \end{aligned}$$

$$Mat_{B,B_{\mathbb{R}}}(g) = \begin{pmatrix} g(e_1) & g(e_2) \\ 8 & -3 \end{pmatrix} e$$

—

$$\begin{aligned} h : \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R}^4 \\ x &\mapsto (x, -3x, 11x, 0) \end{aligned}$$

$$h(e) = h(1) = (1, -3, 11, 0) = 1(1, 0, 0, 0) - 3(0, 1, 0, 0) + 11(0, 0, 1, 0) + 0(0, 0, 0, 1) = e'_1 - 3e'_2 + 11e'_3 + 0e'_4 \text{ donc}$$

$$Mat_{B_{\mathbb{R}},B'}(h) = \begin{pmatrix} h(e) \\ 1 \\ -3 \\ 11 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} e'_1 \\ e'_2 \\ e'_3 \\ e'_4 \end{matrix}$$

Exercice 5 Soit $E = F = \mathbb{R}_2[X] = \{P = aX^2 + bX + c / a, b, c \in \mathbb{R}\}$, on munit $\mathbb{R}_2[X]$ de la base canonique $B = \{1, X, X^2\}$. Soit f l'application définie par $f(P) = P'$.

Déterminer $M_B(f)$, la matrice de f relativement à B .

On a

$$\begin{aligned} f(1) &= 1' = 0 = 0.1 + 0.X + 0.X^2. \\ f(X) &= X' = 1 = 1.1 + 0.X + 0.X^2. \\ f(X^2) &= (X^2)' = 2X = 0.1 + 2.X + 0.X^2. \end{aligned}$$

donc

$$Mat_B(f) = \begin{pmatrix} f(1) & f(X) & f(X^2) \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} 1 \\ X \\ X^2 \end{matrix}$$

Exercice 6 Soit $f : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'application linéaire dont la matrice dans les bases canoniques B de \mathbb{R}^4 et B' de \mathbb{R}^3 est

$$A = M_{B,B'}(f) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & -2 & 5 & -11 \end{pmatrix}$$

1. Déterminer une base du noyau de f .

$$\text{Ker } f = \{X \in \mathbb{R}^4 / AX = 0\}$$

$$\begin{aligned} AX = 0 &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & -2 & 5 & -11 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 + x_4 \\ x_1 - 2x_2 + 5x_3 - 11x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 + 3x_4 = 0 \\ x_1 + x_2 + 2x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 - 2x_2 + 5x_3 - 11x_4 = 0 \end{cases} \end{aligned}$$

La résolution du système nous donne $x_2 = x_3$, $x_1 = -3x_3$ et $x_4 = 0$. Donc

$$\begin{aligned} \text{Ker } f &= \{X = (x_1, x_2, x_3, x_4) \in \mathbb{R}^4 / x_2 = x_3, x_1 = -3x_3 \text{ et } x_4 = 0\} \\ &= \{(-3x_3, x_3, x_3, 0) \in \mathbb{R}^4 / x_3 \in \mathbb{R}\} \\ &= \{x_3(-3, 1, 1, 0) \in \mathbb{R}^4 / x_3 \in \mathbb{R}\} \\ &= [a = (-3, 1, 1, 0)] \end{aligned}$$

On a $\dim \text{ker } f = 1$ donc $\dim \text{Im } f = \dim \mathbb{R}^4 - 1 = 3 = \dim \mathbb{R}^3$.

On a $\text{Im } f \subset \mathbb{R}^3$ et $\dim \text{Im } f = \dim \mathbb{R}^3$ donc $\text{Im } f = \mathbb{R}^3$.

Comme base de $\text{Im } f$, on peut prendre par exemple la base canonique de \mathbb{R}^3 .

Enfin $\text{rg}(A) = \text{rg}(f) = \dim \text{Im } f = 3$.

Exercice 7 Laissé aux étudiants

Exercice 8 Soit $B = (e_1, e_2, e_3)$ la base canonique de \mathbb{R}^3 , soit u l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 dont la matrice dans la base canonique est

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 4 \\ -1 & -3 & -3 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

Soit $e'_1 = e_1 - e_2 + e_3$, $e'_2 = 2e_1 - e_2 + e_3$, $e'_3 = 2e_1 - 2e_2 + e_3$ trois vecteurs de \mathbb{R}^3 .

1. Montrer que $B' = (e'_1, e'_2, e'_3)$ est une base de \mathbb{R}^3 .

$$\text{On a } \det(e'_1, e'_2, e'_3) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 2 \\ -1 & -1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -1 \neq 0, \text{ donc } B' \text{ est une base de } \mathbb{R}^3.$$

2. Déterminer la matrice de passage P de B à B' . Calculer P^{-1} .

$$P = \text{Mat}_{B',B}(Id) = \begin{pmatrix} e'_1 & e'_2 & e'_3 \\ 1 & 2 & 2 \\ -1 & -1 & -2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix}$$

$$P^{-1} = \text{Mat}_{B,B'}(Id) = \begin{pmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ -1 & 0 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{matrix} e'_1 \\ e'_2 \\ e'_3 \end{matrix}$$

3. Déterminer la matrice A' de u dans la base B' .

Les coordonnées de $u(e'_1)$ dans la base B' :

$$Ae'_1 = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 4 \\ -1 & -3 & -3 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = e'_1.$$

De même on trouve $Ae'_2 = e'_3$ et $Ae'_3 = -e'_2$. Donc

$$A' = \text{Mat}_{B',B'}(u) = \begin{pmatrix} u(e'_1) & u(e'_2) & u(e'_3) \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} e'_1 \\ e'_2 \\ e'_3 \end{matrix}$$

— $P^{-1}AP = A'$.

$$\text{— } A'^2 = A'A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\text{— } A'^4 = A'^2A'^2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I_3.$$

— On a $A' = P^{-1}AP \Leftrightarrow A = PA'P^{-1}$ donc $A^4 = PA'^4P^{-1} = PI_3P^{-1} = I_3$ donc $A^{4n} = I_3^n = I_3$.